

На правах рукописи

НИКИТИН АНДРЕЙ ГЕННАДЬЕВИЧ

**АСИМПТОТИЧЕСКОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ НЕЛИНЕЙНЫХ  
НЕЛОКАЛЬНЫХ МОДЕЛЕЙ ТИПА РЕАКЦИЯ-ДИФФУЗИЯ-  
АДВЕКЦИЯ С ПОГРАНИЧНЫМИ И ВНУТРЕННИМИ СЛОЯМИ**

**01.01.03 – математическая физика**

Автореферат  
диссертации на соискание ученой степени  
доктора физико-математических наук

Москва 2008

Работа выполнена на кафедре математики физического факультета Московского государственного университета имени М.В.Ломоносова

Научный консультант            доктор физико-математических наук профессор  
Нефёдов Николай Николаевич

Официальные оппоненты:    доктор физико-математических наук профессор  
Галкин Валерий Алексеевич

доктор физико-математических наук профессор  
Дмитриев Михаил Геннадьевич

доктор физико-математических наук профессор  
Курина Галина Алексеевна

Ведущая организация: Ярославский государственный университет имени  
П.Г.Демидова

Защита состоится    « \_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 2009г.    в « \_\_\_\_ » часов  
на заседании диссертационного совета Д 501.002.10 при Московском государ-  
ственном университете имени М.В.Ломоносова по адресу:  
119991, ГСП-1, Москва, Ленинские горы, МГУ имени М.В.Ломоносова,  
дом 1, строение 2, физический факультет, аудитория \_\_\_\_\_.

С диссертацией можно ознакомиться в библиотеке физического факультета  
МГУ.

Автореферат разослан    « \_\_\_\_ » \_\_\_\_\_ 2009г.

Ученый секретарь диссертационного совета,  
доктор физико-математических наук профессор Грац Ю.В.

## ОБЩАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА РАБОТЫ

### Актуальность темы.

Математические задачи для уравнения реакция-диффузия-адвекция имеют много важных практических приложений в химической кинетике, синергетике, астрофизике [33, 34], биологии, теории фазовых переходов и многих других областях естествознания. Во многих важных случаях решения этих задач имеют внутренние и пограничные слои (см. [1] и приведенные в ней ссылки). С точки зрения приложений наибольший интерес представляют решения с внутренними слоями, которые принято называть контрастными структурами. Контрастная структура типа ступеньки характеризуется наличием внутренних переходных слоев, локализованных в окрестности некоторых точек (в двумерном случае – в малых окрестностях некоторых замкнутых кривых), в которых происходят резкие переходы решения из окрестности одной части семейства решений вырожденного уравнения (то есть уравнения, которое получается из исходного при обращении малого параметра в нуль) в окрестность другой части этого семейства.

В теории сингулярных возмущений контрастные структуры ранее исследовались в нелинейных эллиптических краевых задачах с малыми параметрами при старших производных, рассматриваемых в ограниченных областях. Впервые существование контрастных структур в сингулярно возмущенных задачах для обыкновенных дифференциальных уравнений было доказано в работах А.Б. Васильевой и В.Ф. Бутузова [2–5]. Результат по существованию двумерных контрастных структур типа ступеньки принадлежит П. Файфу (P. Fife) и У. Гринли (W. Greenlee) [6]. Асимптотические разложения решений типа контрастной структуры по малому параметру можно построить на основе метода пограничных функций [2, 32–35]. Для одномерных задач это сделано в [2–5, 7, 32–34] и ряде других работ, для некоторых двумерных задач – в [8, 9, 35]. Обширная библиография по этой проблематике содержится в [7].

Важным вопросом, как с теоретической, так и с прикладной точки зрения, является вопрос об устойчивости контрастных структур как стационарных решений соответствующих параболических задач (в смысле Ляпунова). Для одномерных задач этот вопрос был решен в работе А.Б. Васильевой [10], В.Ф. Бутузова [10], работах [32–34, 36, 37], S. Angenent., J. Mallet-Paret и L. Peletier [12], J. Hale и K. Sakamoto [13] и др. Устойчивость периодической контрастной структуры типа ступеньки в пространственно двумерном случае была впервые получена в работе [35] путем исследования спектра сингулярно возмущенной двумерной задачи на собственные значения. Вопросы устойчивости и локальной единственности решений сингулярно возмущенных нелинейных эллиптических задач, а так же важная проблема формирования контрастных структур в сингулярно возмущенных параболических задачах, были решены В.Ф. Бутузо-

вым и И.В. Неделко с помощью предложенного ими метода параметрических барьеров [14, 15].

Наиболее эффективным методом доказательства существования контрастных структур и оценки остаточных членов асимптотических разложений является асимптотический метод дифференциальных неравенств Н.Н. Нефедова [7, 8]. Суть его состоит в том, что верхнее и нижнее решения конструируются путем модификации формальной асимптотики. Рассматривая эллиптическую задачу как стационарную задачу для соответствующего параболического уравнения, этим методом можно также доказать устойчивость по Ляпунову и локальную единственность решения исходной задачи.

В настоящее время большой интерес вызывают более сложные модели, которые включают эффекты обратной связи или нелокального взаимодействия. Различные направления теории нелокальных нелинейных моделей интенсивно разрабатываются как у нас в стране, так и за рубежом. Как правило, эти модели представлены сингулярно возмущенными интегродифференциальными уравнениями, описывающими важные для приложений процессы, в которых необходимо принять во внимание последствия или задержку, во многих областях естествознания, в частности, в задачах динамики реакторов, моделях генетики популяций, химической кинетике [16], теории фазовых переходов [17–19], социологии [31] и других областях [1, 20, 21]. Так модели, обладающие наследственными свойствами, описываются практически только интегродифференциальными уравнениями [22, 23]. В частности, например, в теории фазовых переходов при рассмотрении теоретической модели процесса разделения фаз в двойной полимерной смеси возникает следующая задача для уравнения Кана-Хилиарда (Cahn-Hilliard) [17-19]

$$u_t = \Delta [f(u) - \varepsilon^2 \Delta u], \quad (x, y) \in \Omega, \quad t > 0, \quad (1)$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} = 0, \quad \frac{\partial}{\partial n} [f(u) - \varepsilon^2 \Delta u] = 0, \quad (x, y) \in \partial\Omega, \quad u(x, y, 0) = g(x, y),$$

где  $u(x, y, t)$  – концентрация одной из компонент смеси,  $\Omega$  – ограниченная область с гладкой границей,  $\mathbf{n}$  – единичный вектор внешней нормали к границе области  $\partial\Omega$ ,  $f(u) = W'(u)$ , где  $W(u)$  – двойная потенциальная яма,  $\varepsilon$  – диапазон межмолекулярных сил. Простыми вычислениями [18] задача (1) сводится к задаче для нелокального уравнения реакция-диффузия

$$u_t = \varepsilon^2 \Delta u - f(u) + \int_{\Omega} f(u) d\Omega, \quad (x, y) \in \Omega, \quad t > 0, \quad (2)$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} = 0, \quad (x, y) \in \partial\Omega, \quad u(x, y, 0) = g(x, y).$$

Изучение новых моделей, описываемых нелинейными нелокальными задачами, подобными задаче (2), требует развития соответствующих методов математической физики, адекватных сложности таких задач.

**Целью настоящей работы** является развитие асимптотических методов исследования нелокальных уравнений типа реакция-диффузия-адвекция, широко используемых в математической физике, позволяющих эффективно исследовать широкий круг нелинейных нелокальных моделей, а именно:

– разработка методов построения асимптотических приближений решений с пограничными и внутренними слоями (контрастными структурами) для широкого класса нелинейных сингулярно возмущенных интегродифференциальных задач.

– развитие асимптотического метода дифференциальных неравенств для указанного класса задач как эффективного средства доказательства теорем существования, оценки остаточных членов асимптотик, исследования устойчивости решений и определения локальной области влияния устойчивых решений, имеющих пограничные и внутренние слои.

**Научная новизна.** Все основные результаты работы являются новыми.

**Теоретическая и практическая значимость.** Работа носит теоретический характер. Методы, разработанные в диссертации, могут быть использованы для исследований проблем асимптотической устойчивости и локальной единственности решений новых классов нелинейных интегродифференциальных сингулярно возмущенных задач, а также для исследования прикладных нелинейных нелокальных задач, в частности, в таком важном с точки зрения практики вопросе как нахождение области локализации внутреннего переходного слоя (фронта) и определение скорости его движения (либо установление его устойчивости).

**Апробация работы.**

Основные результаты диссертации докладывались и обсуждались на семинаре МГУ по малому параметру (руководители: профессора А.Б. Васильева, В.Ф. Бутузов, Н.Н. Нефедов), на научных семинарах факультета ВМ и К (руководитель: профессор И.А. Шишмарев), кафедры математики физического факультета МГУ, НИВЦ МГУ (руководители: профессора А.Г. Ягола, А.Б. Бакушинский и А.В. Тихонравов), на международной конференции "Теория и приложения методов малого параметра", посвященной 90-летию со дня рождения академика А.Н. Тихонова (Обнинск, 1996), на международной конференции, посвященной 70-летию академика А.М. Ильина (Уфа, 2002), на международных конференциях "Nonlinear partial differential equations" (Алушта, 2003, 2005), на международной конференции, посвященной 100-летию А.А. Андропова (Нижний Новгород, 2001), на международных конференциях "Математические идеи П.Л.

Чебышева и их приложение к современным проблемам естествознания" (Обнинск, 2002, 2004, 2008), на седьмой Крымской международной математической школе "Метод функций Ляпунова и его приложения" (Алушта 2004), на VI международном конгрессе по математическому моделированию (Нижний Новгород, 2004), на международной конференции "Tikhonov and contemporary mathematics" (Москва, 2006), на международной конференции "Дифференциальные уравнения и смежные вопросы", посвященной памяти И.Г. Петровского (Москва, 2007), на Тихоновских чтениях (Москва, 2002, 2006, 2008), на Ломоносовских чтениях (Москва, 2006, 2008), на вторых – шестых (1994-1998), восьмых (2000), десятых (2002), одиннадцатых (2003), пятнадцатых – семнадцатых (2006-2008) математических чтениях РГСУ (МГСУ), на международной конференции Science Links Moscow-Berlin-Paris Workshop 2008, посвященной 50-тию сотрудничества МГУ им. М.В. Ломоносова с Гумбольдтским университетом (Берлин, Германия).

**Публикации** Основные результаты, полученные автором и изложенные в диссертации, опубликованы в работах [32–46] (список литературы приведен в конце автореферата). По материалам диссертации опубликованы 15 научных работ и сделано 29 докладов на научных конференциях. Результаты, содержащиеся в работах, выполненных в соавторстве, и включенные в диссертацию, получены автором лично и включены в диссертацию с согласия и одобрения соавторов этих работ.

**Структура и объем диссертации.** Диссертация состоит из введения, четырех глав, разбитых на параграфы (некоторые параграфы, в свою очередь, разбиты на пункты), заключения и списка литературы, содержащего 70 наименований. Нумерация формул своя в каждом параграфе (пункте). В работе для формул принята двойная нумерация: первое число – номер параграфа (пункта), второе – порядковый номер формулы в параграфе (пункте). Объем диссертации составляет 198 страниц, включая 8 страниц цитированной литературы.

### **Содержание работы.**

**Во введении** обосновывается актуальность темы диссертации, научная новизна полученных результатов, а также кратко изложено содержание и основные результаты работы.

**В первой главе** изучаются задачи Коши для сингулярно возмущенного интегро-дифференциального уравнения типа Вольтерра и Фредгольма, которые описывают нелокальные модели, например, в биологии при описании распространения инфекционных болезней [22, 23]. Рассмотрен случай, когда вырожденное уравнение имеет изолированное решение, и случай, когда решение вырожденного уравнения имеет угловую точку (т.н. случай со сменой устойчивости). Результаты, представленные в данной главе, опубликованы в работах [43, 45]. При построении асимптотики решения используется метод пограничных

функций [2], в котором, в отличие от случая обыкновенных дифференциальных уравнений, вводятся дополнительные члены в разложение нелинейности уравнения, порождаемые интегральным оператором. Для обоснования результата используется развиваемый для нового класса задач асимптотический метод дифференциальных неравенств, предложенный в свое время Н.Н. Нефедовым для обоснования асимптотических разложений решений сингулярно возмущенных задач для обыкновенных дифференциальных уравнений и уравнений в частных производных [8, 9].

**В первом параграфе главы 1** рассматривается начальная задача Коши для нелинейного обыкновенного сингулярно возмущенного интегродифференциального уравнения типа Вольтерра

$$\varepsilon u' = L(u, u, t, \varepsilon), \quad 0 < t \leq 1, \quad (3)$$

где  $L(u, v, t, \varepsilon) \equiv \int_0^t g(u(t, \varepsilon), v(s, \varepsilon), t, s, \varepsilon) ds + f(u, t, \varepsilon)$ ,  $\varepsilon > 0$  - малый параметр,

$$u(0, \varepsilon) = u^0. \quad (4)$$

Задача (3), (4) используется в приложениях как нелокальная модель реакции-диффузии в пространственно неоднородных средах, учитывающая эффекты обратной связи и нелокальных взаимодействий. Изучается случай, когда вырожденное нелинейное интегральное уравнение

$$L(u, u, t, 0) = 0$$

имеет изолированное гладкое решение, и случай, когда есть пересекающиеся гладкие решения. В последнем случае рассматривается ситуация, когда происходит так называемая смена устойчивости, и решение вырожденного уравнения, приближающее решение исходной задачи, имеет, вообще говоря, угловую точку при некотором значении аргумента  $t = t_0 \in (0, 1)$ . Для случая со сменой устойчивости развиваются идеи изучения таких задач в различных классах дифференциальных уравнений (см. [24] и ссылки, приведенные в этом обзоре) на новый класс интегродифференциальных задач. Отметим, что в случае смены устойчивости решение имеет «слабый» внутренний слой (скачок производной), объясняющий скачок скорости химической реакции в интегродифференциальной модели реакции-диффузии аналогично тому, как это было в дифференциальных моделях. Первый параграф состоит из следующих разделов. В разд. 2 строится формальная асимптотика решения задачи (3), (4) в случае гладкого устойчивого решения, в разд. 3 проводится обоснование асимптотики для данного случая с помощью развиваемого для нового класса задач асимптотического метода дифференциальных неравенств [8, 9]. В разд. 4 § 1 рассмотрен случай со сменой устойчивости.

Для построения асимптотики решения применяется модифицированная схема метода пограничных функций [2], предложенная впервые в [38]. Асимптотика решения задачи строится в виде формального разложения

$$u(t, \varepsilon) = \sum_{n=0}^{\infty} \varepsilon^n (\bar{u}_n(t) + \Pi_n u(\tau)) \equiv \bar{u}(t, \varepsilon) + \Pi u(\tau, \varepsilon), \quad (5)$$

где  $\bar{u}_n(t)$  члены регулярной части асимптотики,  $\Pi_n u(\tau)$  – погранслойные члены асимптотики,  $\tau = t/\varepsilon$  – погранслойная переменная. Модификация состоит в том, что интегральный оператор  $I(u, t, \varepsilon) \equiv \int_0^t g(u(t), u(s), t, s, \varepsilon) ds$  нужно представить в виде, аналогичном (5)

$$I \equiv \bar{I} + \Pi I. \quad (6)$$

Для этого подынтегральную функцию  $g$  нужно представить в виде более сложном, чем разложение (5). Это представление подробно описано в п. 2 § 1.

Задача (3), (4) рассматривается при выполнении следующих условий:

**Условие А1.** *Функции  $f$  и  $g$  являются достаточно гладкими (При построении асимптотики с остаточным членом порядка  $O(\varepsilon^{n+1})$  достаточно потребовать, чтобы они были  $n+2$  раза непрерывно дифференцируемы).*

**Условие А2.** *Пусть вырожденное уравнение*

$$L(u, u, t, 0) = 0 \quad (7)$$

*имеет изолированный корень  $u(t) = \varphi(t)$  на отрезке  $[0, 1]$ , и*

$$L_u(\varphi(t), \varphi(s), t, 0) < 0 \text{ при } t \in [0, 1],$$

*где  $L_u(\varphi(t), \varphi(s), t, 0) \equiv f_u(\varphi(t), t, 0) + \int_0^t g_u(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds$  (условие устойчивости корня вырожденного уравнения).*

**Условие А3.** *Начальное условие  $u^0$  принадлежит области влияния устойчивого корня  $\varphi(t)$ , т.е. задача*

$$\frac{d\tilde{u}}{d\tau} = f(\tilde{u}(\tau), 0, 0), \quad \tau > 0,$$

$$\tilde{u}(0) = u^0,$$

*имеет решение  $\tilde{u} = \tilde{u}(\tau)$ , причем  $\tilde{u}(\tau) \rightarrow \varphi(0)$  при  $\tau \rightarrow \infty$ .*

**Условие А4.** Пусть функция  $g(u, v, t, s, \varepsilon)$  будет монотонно неубывающей по переменной  $v$  в некоторой области изменения этой переменной при любом фиксированном значении переменной  $u$  и из той же области изменения, что и для второй переменной, при  $(t, s) \in [0, 1] \times [0, 1]$  и достаточно малых  $\varepsilon$  (так называемое условие квазимонотонности, область, о которой идет речь в данном условии, будет уточнена в Теореме 1.2).

Регулярный член асимптотики нулевого порядка является решением нелинейного интегрального уравнения

$$L(\bar{u}_0, \bar{u}_0, t, 0) = 0 .$$

В силу условия **А2** можно выбрать в качестве его решения  $\bar{u}_0(t) = \varphi(t)$ . Погранслоный член нулевого порядка определяется из нелинейного дифференциального уравнения

$$\Pi_0 u' = f(\varphi(0) + \Pi_0 u(\tau), 0, 0), \quad \tau > 0,$$

с дополнительными условиями

$$\Pi_0 u(0) = u^0 - \varphi(0), \quad \Pi_0 u(+\infty) = 0.$$

Условие **А3** гарантирует разрешимость данной задачи Коши, а условие **А2** – экспоненциальную оценку пограничной функции

$$|\Pi_0 u(\tau)| \leq C \exp(-\kappa\tau), \quad \tau \geq 0, \quad (8)$$

где  $C$  и  $\kappa$  – некоторые положительные постоянные.

Регулярные члены первого и следующих порядков находятся из линейных интегральных уравнений

$$L_u(\varphi, \varphi, t, 0) \bar{u}_i(t) + \int_0^t g'_v(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) \bar{u}_i(s) ds = p_i(t),$$

где  $p_i(t)$  определяются через уже известные члены асимптотики ( $i = 1, 2, \dots$ ). В силу свойств интегрального оператора Вольтерра эти уравнения однозначно разрешимы. Погранслоные члены первого и следующих порядков вблизи начальной точки  $t = 0$  определяются из линейных дифференциальных задач

$$\Pi_i u' = f_u(\varphi(0) + \Pi_0 u(\tau), 0, 0) \Pi_i u + \pi_i(\tau), \quad \tau > 0, \quad \Pi_i u(0) = -\bar{u}_i(0),$$

где функции  $\pi_i(\tau)$  выражаются через уже определенные члены асимптотики ( $i = 1, 2, \dots$ ). Для погранфункций  $\Pi_i u(\tau)$  также справедлива экспоненциальная оценка, аналогичная оценке (8). Таким образом, построена формальная асим-

птотика решения задачи (3), (4) с остаточным членом порядка  $O(\varepsilon^{n+1})$ , где  $n$  - произвольное натуральное число.

Обоснование построенного асимптотического разложения решения задачи (3), (4) проведено развиваемым в диссертации асимптотическим методом дифференциальных неравенств. Приведем классическое определение верхнего и нижнего решения для задачи (3), (4) (см. [1]).

**Определение 1.1.** Функция  $\beta(t, \varepsilon) \in C^1((0,1]) \cap C([0,1])$  называется верхним решением задачи (3), (4), если

$$\begin{aligned} \varepsilon^2 \beta' - L(\beta, \beta, t, \varepsilon) &\geq 0, \quad t \in (0, 1), \\ \beta(0, \varepsilon) &\geq u^0. \end{aligned}$$

Аналогично, функция  $\alpha(t, \varepsilon)$  называется нижним решением, если выполнены неравенства с обратным знаком.

При обосновании асимптотики используется следующая известная теорема о дифференциальных неравенствах [1].

**Теорема 1.1.** Пусть существуют функции  $\alpha(t, \varepsilon)$  и  $\beta(t, \varepsilon)$ , являющиеся соответственно нижним и верхним решением задачи (3), (4), причем  $\alpha(t, \varepsilon) \leq \beta(t, \varepsilon)$  при  $t \in [0,1]$ . Пусть, кроме того, функция  $g$  непрерывна вместе со своими частными производными по первому и второму аргументу и удовлетворяет условию **A4** на промежутке  $[\alpha, \beta]$ . Тогда существует единственное решение задачи (3), (4)  $u(t, \varepsilon)$  такое, что

$$\alpha(t, \varepsilon) \leq u(t, \varepsilon) \leq \beta(t, \varepsilon).$$

На основе конструктивного метода построения нижнего и верхнего решений доказана следующая теорема:

**Теорема 1.2.** Пусть выполнены условия **A1** – **A4**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует единственное решение задачи (3), (4), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(t, \varepsilon) - U_n(t, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^{n+1},$$

где  $U_n(t, \varepsilon)$  - частичная сумма порядка  $n$  асимптотического ряда (5).

Приведем вид верхнего решения для случая  $n = 0$

$$\beta(t, \varepsilon) = \varphi(t) + \varepsilon(\bar{u}_1(t) + w(t)) + \Pi_0 u(\tau) + \varepsilon \Pi_{1\beta}(\tau),$$

где  $w(t) > 0$  – некоторое положительное решение неравенства

$$L_u(\varphi, \varphi, t, 0)w(t) + \int_0^t g_v(\varphi, \varphi, t, s, 0)w(s)ds < 0, \quad 0 < t \leq 1.$$

Показано, что положительные решения данного неравенства существуют при выполнении условия **A4**. Функция  $\Pi_{1\beta}(\tau)$  – модифицированная пограничная функция.

В случае произвольного  $n$  соответствующие нижнее и верхнее решения  $\alpha_{n+1}$  и  $\beta_{n+1}$  получаются из такой же модификации  $U_{n+1}(t, \varepsilon)$  – частичной суммы порядка  $n + 1$  асимптотического ряда (5).

Далее в первом параграфе рассмотрена задача (3), (4) в случае, когда вырожденное решение имеет на отрезке  $[0, 1]$  два различных корня  $\varphi(t)$  и  $\phi(t)$ , пересекающихся в некоторой внутренней точке отрезка (т.е.  $\varphi(t_0) = \phi(t_0)$ ,  $t_0 \in (0, 1)$ ).

**Условие A5.** Пусть

$$\varphi(t) > \phi(t) \text{ при } 0 \leq t < t_0, \quad \varphi(t) < \phi(t) \text{ при } t_0 < t \leq 1,$$

причем, выполнены следующие условия устойчивости корней

$$\begin{aligned} L_u(\varphi, \varphi, t, 0) + L_v(\varphi, \varphi, t, 0) &< 0 \text{ при } 0 \leq t < t_0, \\ L_u(\varphi, \varphi, t, 0) + L_v(\varphi, \varphi, t, 0) &> 0 \text{ при } t_0 < t \leq 1, \\ L_u(\phi, \phi, t, 0) + L_v(\phi, \phi, t, 0) &> 0 \text{ при } 0 \leq t < t_0, \\ L_u(\phi, \phi, t, 0) + L_v(\phi, \phi, t, 0) &< 0 \text{ при } t_0 < t \leq 1, \end{aligned}$$

$$\text{где } L_v = \int_0^t g_v ds.$$

Составим следующее решение вырожденного уравнения

$$\hat{u}(t) = \begin{cases} \varphi(t), & t \leq t_0, \\ \phi(t), & t \geq t_0. \end{cases}$$

**Определение 1.2.** Решение  $\hat{u}(t)$  называется устойчивым составным решением.

Таким образом, мы имеем вырожденное решение, имеющее, вообще говоря, угловую точку при  $t = t_0$ . Наличие точки пересечения корней не позволяет построить асимптотику выше нулевого порядка для всех значений  $t \in [0, 1]$ . Кроме того, нам понадобятся более сильные условия на интегральный оператор  $L$  в точке  $t_0$ :

**Условие A6.** Пусть выполнено неравенство

$$[L_{uu}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, 0) + 2L_{uv}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, 0) + L_{vv}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, 0)] < 0.$$

**Условие А7.** Пусть выполнено неравенство

$$\hat{u}'(t_0) - L_\varepsilon(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, 0) - \int_0^\infty Q_0 g(t, \xi) d\xi < 0,$$

где  $Q_0 g(t, \xi) = g(\varphi(t), \varphi(0) + \Pi_0 u(\xi), t, 0, 0) - g(\varphi(t), \varphi(0), t, 0, 0)$ .

Последнее неравенство следует понимать в смысле предела слева и справа при  $t \rightarrow t_0$ . В качестве  $\bar{u}_0(t)$  берется устойчивый вблизи начальной точки корень  $\varphi(t)$ .

**Теорема 1.3.** Пусть выполнены условия А1 – А7. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует единственное решение задачи (3), (4), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(t, \varepsilon) - U_0(t, \varepsilon)| \leq C\sqrt{\varepsilon},$$

где  $U_0(t, \varepsilon) = \hat{u}(t) + \Pi_0 u(\tau)$ .

Приведем вид верхнего и нижнего решения для данного случая. Верхнее решение  $\beta(t, \varepsilon)$  имеет следующий вид

$$\beta(t, \varepsilon) = \hat{u}(t) + \Pi_0 u(\tau) + \sqrt{\varepsilon}\gamma + \sqrt{\varepsilon}\Pi_{\frac{1}{2}\beta}(\tau),$$

где  $\gamma > 0$  – некоторая постоянная, а  $\Pi_{\frac{1}{2}\beta}(\tau)$  – модифицированная пограничная функция. Нижнее решение  $\alpha(t, \varepsilon)$  строится в виде, отличном от верхнего решения

$$\alpha(t, \varepsilon) = \hat{u}(t) + \Pi_0 u(\tau) - \varepsilon\gamma + \varepsilon\Pi_{1\alpha}(\tau),$$

где  $\Pi_{1\alpha}(\tau)$  – модифицированная пограничная функция.

**В §2 главы 1** рассмотрена задача Коши для сингулярно возмущенного обыкновенного нелинейного интегродифференциального уравнения Фредгольма

$$\varepsilon u' = L(u, v, t, \varepsilon), \quad 0 < t \leq 1, \quad (9)$$

$$u(0, \varepsilon) = u^0, \quad (10)$$

где  $L(u, v, t, \varepsilon) \equiv \int_0^1 g(u(t, \varepsilon), v(s, \varepsilon), t, s, \varepsilon) ds$ .

Асимптотика решения задачи строится методом, аналогичным примененному в §1 данной главы, в виде разложения (5). Будем считать, что выполнены условия **B1** – **B4**, аналогичные условиям **A1** – **A4** §1. Кроме того, в случае интегрального оператора Фредгольмовского типа потребуется следующее дополнительное условие:

**Условие B5.** Пусть следующее неравенство имеет положительное решение  $y(t)$ :

$$y(t) \int_0^1 g_u(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds + \int_0^1 g_v(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) y(s) ds < 0, 0 \leq t \leq 1.$$

**Замечание.** Достаточным условием для выполнения условия **B5** является, например, требование

$$\int_0^1 g_y(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds + \int_0^1 g_v(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds < 0,$$

в этом случае требуемым решением будет положительная постоянная, или требование на собственные значения следующего интегрального уравнения Фредгольма с неотрицательным (в силу условий **B2** и **B4**) ядром  $K(t, s)$

$$\Lambda y(t) = \int_0^1 K(t, s) y(s) ds,$$

где

$$K(t, s) = - \frac{g_v(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0)}{\int_0^1 g_u(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds},$$

а именно, требуется, чтобы главное позитивное собственное значение  $\Lambda_0$  было меньше единицы (см. [25], стр.83, теорема 2.1).

Заметим также, что в §1 условие **B5** для интегрального оператора Вольтерра было следствием условий **A1** – **A4**.

В п. 2 §2 строится формальная асимптотика решения задачи (9), (10). Для построения асимптотики решения применяется модификация метода пограничных функций, аналогичная предложенной в п. 2 § 1 данной главы. В п. 3 проводится обоснование асимптотики с помощью развиваемого для данного нового класса задач асимптотического метода дифференциальных неравенств [8, 9]. В п. 4 рассматривается случай, когда вырожденное уравнение (7) имеет непрерывное негладкое (имеющее скачок производной в некоторой точке  $t_0 \in (0, 1)$ ) решение. В отличие от случая оператора Вольтерра, вводятся дополнительные ограничения на нелинейность, и дается другое определение негладкого решения вырожденной задачи.

Как и в § 1, для обоснования построенного асимптотического решения ведущую роль играет развиваемый для нового класса задач асимптотический метод дифференциальных неравенств. Определение верхнего и нижнего решения для задачи (9), (10) аналогично определению 1 § 1. Также в рассматриваемом случае справедлива теорема о дифференциальных неравенствах, аналогичная теореме 1.1 § 1. На основе конструктивного метода построения нижнего и верхнего решений доказана следующая теорема:

**Теорема 1.5.** Пусть выполнены условия **B1** – **B5**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует единственное решение задачи (9), (10), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(t, \varepsilon) - U_n(t, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^{n+1},$$

где  $U_n(t, \varepsilon)$  – частичная сумма порядка  $n$  асимптотического ряда (5).

Приведем вид верхнего решения для случая  $n = 0$

$$\beta(t, \varepsilon) = \varphi(t) + \varepsilon(\bar{u}_1(t) + y(t)) + \Pi_0 u(\tau) + \varepsilon \Pi_{1\beta}(\tau),$$

где  $y(t) > 0$  – некоторое положительное решение неравенства

$$y(t) \int_0^1 g_u(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) ds + \int_0^1 g_v(\varphi(t), \varphi(s), t, s, 0) y(s) ds < 0, \quad 0 < t \leq 1,$$

которое существует с силу требования **B5**.

В п. 4. § 2 рассмотрена задача (9), (10) в случае, когда вырожденное уравнение имеет на отрезке  $[0, 1]$  два различных корня  $\varphi(t)$  и  $\phi(t)$ , пересекающихся в некоторой внутренней точке отрезка (т.е.  $\varphi(t_0) = \phi(t_0)$ ,  $t_0 \in (0, 1)$ ).

**Условие B2a .** Пусть вырожденное уравнение

$$\int_0^1 g(\bar{u}_0(t), \bar{u}_0(s), t, s, 0) ds = 0$$

имеет составное решение следующего вида

$$\hat{u}(t) = \begin{cases} \varphi(t), & 0 \leq t \leq t_0, \\ \phi(t), & t_0 < t \leq 1, \end{cases}$$

удовлетворяющее условию  $\int_0^1 g_u(\hat{u}(t), \hat{u}(s), t, s, 0) ds < 0$  при  $0 \leq t < t_0$ ,  $t_0 \leq t < 1$  (такое решение мы будем называть устойчивым составным решением).

Заметим, что составить решение  $\hat{u}(t)$  из  $\varphi(t)$  и  $\phi(t)$  возможно не для всякого вырожденного уравнения. В § 2 приведен пример уравнения, для которого это

возможно сделать. Таким образом, мы имеем вырожденное решение, имеющее, вообще говоря, угловую точку при  $t = t_0$ . Наличие точки пересечения корней не дает возможности построить асимптотику выше нулевого порядка для всех значений  $t \in [0, 1]$ , так мы не можем построить регулярные члены асимптотики выше нулевого порядка из-за неразрешимости интегрального уравнения для регулярных членов выше нулевого порядка при  $t \geq t_0$ . Заменим требование **B5** на следующее:

**Условие B5a.** Пусть при  $0 \leq t < t_0$  и  $t_0 < t \leq 1$  выполнено следующее неравенство

$$\int_0^1 g_u(\hat{u}(t), \hat{u}(s), t, s, 0) ds + \int_0^1 g_v(\hat{u}(t), \hat{u}(s), t, s, 0) ds < 0.$$

Кроме того, нам понадобятся более сильные условия на нелинейный интегральный оператор в точке  $t_0$ :

**Условие B6.** Пусть выполнено неравенство

$$\begin{aligned} & \left[ \int_0^1 g_{uu}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, s, 0) ds + 2 \int_0^1 g_{uv}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, s, 0) ds + \right. \\ & \left. + \int_0^1 g_{vv}(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, s, 0) ds \right] < 0. \end{aligned}$$

**Условие B7.** Пусть выполнено неравенство

$$\hat{u}'(t_0) - \int_0^1 g_\varepsilon(\hat{u}(t_0), \hat{u}(s), t_0, s, 0) ds - \int_0^\infty Q_0 g(t_0, \xi) d\xi < 0.$$

Последнее неравенство следует понимать в смысле предела слева и справа при  $t \rightarrow t_0$ .

**Теорема 1.6.** Пусть выполнены условия **B1, B2a, B3, B4, B5a, B6 и B7**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует единственное решение задачи (9), (10), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(t, \varepsilon) - U_0(t, \varepsilon)| \leq C\sqrt{\varepsilon},$$

где  $U_0(t, \varepsilon) = \hat{u}(t) + \Pi_0 u(\tau)$ .

Верхнее решение и нижнее решение имеют вид, аналогичный случаю со сменной устойчивости в § 1.

**Во второй главе** диссертации изучаются краевые задачи для сингулярно возмущенных интегродифференциальных уравнений. В § 1 рассмотрены задачи Дирихле и Неймана для обыкновенного интегродифференциального урав-

нения с пограничными слоями [38]. Сначала рассмотрена вторая краевая задача для нелинейного обыкновенного сингулярно возмущенного интегродифференциального уравнения:

$$\varepsilon^2 u'' = L(u, u, x, \varepsilon), \quad 0 < x < 1, \quad (11)$$

$$u'(0, \varepsilon) = a, \quad u'(1, \varepsilon) = b. \quad (12)$$

Асимптотика задачи строится с помощью модификации метода пограничных функций [2], предложенной в § 1 гл. 1 и обусловленной наличием интегрального члена в уравнении (11) в виде разложения

$$\begin{aligned} u(x, \varepsilon) &= \sum_{n=0} \varepsilon^n \left( \bar{u}_n(x) + \Pi_n^1 u(\tau) + \Pi_n^2 u(\tau_*) \right) \equiv \\ &\equiv \bar{u}(x, \varepsilon) + \Pi^1 u(\tau, \varepsilon) + \Pi^2 u(\tau_*, \varepsilon), \end{aligned} \quad (13)$$

где  $\bar{u}_n(x)$  – члены регулярной части асимптотики,  $\Pi_n^{1,2} u$  – погранслойные члены асимптотики соответственно на левом и правом концах отрезка  $[0, 1]$ , где  $\tau = x/\varepsilon, \tau_* = (1-x)/\varepsilon$  – погранслойные переменные. Сформулируем требования на нелинейности, входящие в интегродифференциальный оператор, которые понадобятся для построения асимптотического разложения решения и его обоснования.

**Условие С1.** *Функция  $g$  является достаточно гладкой (При построении асимптотики с остаточным членом порядка  $O(\varepsilon^{n+1})$  достаточно потребовать, чтобы она была  $n+2$  раза непрерывно дифференцируема).*

**Условие С2.** *Пусть вырожденное уравнение*

$$L(u, u, x, 0) = 0, \quad 0 < x < 1,$$

*имеет изолированный корень  $u = \varphi(x)$  на отрезке  $[0, 1]$ , причем*

$$L_u(\varphi, \varphi, x, 0) > 0 \text{ при } x \in [0, 1],$$

*(условие разрешимости и устойчивости).*

Условие С3 будет сформулировано ниже, так как оно не требуется для построения и обоснования асимптотики задачи Неймана.

**Условие С4.** *Пусть функция  $g(u, v, x, s, \varepsilon)$  будет монотонно невозрастающей по переменной  $v$  в некоторой области изменения этой переменной при любом фиксированном значении переменной  $u$  из той же области изменения, что и для второй переменной, при  $(x, s) \in [0, 1] \times [0, 1]$  и достаточно малых  $\varepsilon$  (область, о которой идет речь в данном условии, будет уточнена в п. 3 данного параграфа при обосновании асимптотики).*

**Условие С5.** *Пусть следующее интегральное неравенство имеет положительное решение  $y(x)$ :*

$$y(x) - \int_0^1 K(x,s)y(s)ds > 0, \quad 0 \leq x \leq 1,$$

где  $K(x,s) = -g_v(\varphi(x), \varphi(s), x, s, 0) / L_u(\varphi, \varphi, x, 0)$ .

Заметим, что ядро данного интегрального неравенства неотрицательно в силу условий **C2** и **C4**. Достаточным условием для выполнения условия **C5** является, например, требование выполнения неравенства

$$\min_{[0,1]} [L_u(\varphi, \varphi, x, 0) + L_v(\varphi, \varphi, x, 0)] > 0,$$

в этом случае требуемым решением будет положительная постоянная, или требование на собственные значения следующего интегрального уравнения Фредгольма с неотрицательным ядром  $K(t,s)$

$$\Lambda y(t) = \int_0^1 K(t,s)y(s)ds,$$

а именно, требуется, чтобы главное позитивное собственное значение  $\Lambda_0$  было меньше единицы (см. [25] стр.83, теорема 2.1).

В качестве нулевого приближения регулярной части выбирается  $\bar{u}_0 = \varphi(x)$ . Особенностью асимптотики задачи Неймана является то, что она не содержит пограничных функций нулевого порядка, то есть  $\Pi_0^{1,2}u \equiv 0$ .

Регулярный член первого порядка находится из линейного интегрального уравнения

$$\begin{aligned} \bar{u}_1(x) - \int_0^1 K(x,s)\bar{u}_1(s)ds = \\ = - \left( L_\varepsilon(\varphi, \varphi, x, 0) - \int_0^\infty Q_0^1 g d\xi, - \int_0^\infty Q_0^2 g d\xi_* \right) / L_u(\varphi, \varphi, x, 0). \end{aligned}$$

Регулярные члены разложения более высокого порядка определяются из линейных интегральных уравнений с таким же интегральным оператором, как в левой части данного уравнения, а неоднородность в правой части выражается через уже известные члены асимптотики. В силу требования **C5** и неотрицательности ядра  $K(x,s)$  это уравнение имеет единственное решение.

Погранслойные члены первого и следующих порядков определяются из линейных дифференциальных уравнений и экспоненциально убывают при  $\tau \rightarrow +\infty$ . Алгоритм построения формальной асимптотики может быть продолжен до произвольного порядка малости по степеням малого параметра  $\varepsilon$ .

Для обоснования построенного асимптотического решения применен развитый для нового класса задач асимптотический метод дифференциальных нера-

венств. Приведем определение верхнего и нижнего решения для задачи (11), (12) (см. [1]).

**Определение 2.1.** Функция  $\beta(x, \varepsilon) \in C^2((0,1)) \cap C^1([0,1])$  называется верхним решением задачи (11), (12), если

$$\begin{aligned} \varepsilon^2 \beta'' &\leq L(\beta, \beta, x, \varepsilon), \quad x \in (0,1) \\ \beta'(0, \varepsilon) &\leq a, \quad \beta'(1, \varepsilon) \geq b. \end{aligned}$$

Аналогично, функция  $\alpha(x, \varepsilon)$  называется нижним решением, если выполнены неравенства с обратным знаком.

Использована теорема о дифференциальных неравенствах [1]:

**Теорема 2.1.** Пусть существуют функции  $\alpha(x, \varepsilon)$  и  $\beta(x, \varepsilon)$ , являющиеся соответственно нижним и верхним решением задачи (11), (12), причем  $\alpha(x, \varepsilon) \leq \beta(x, \varepsilon)$  при  $x \in [0,1]$ . Пусть, кроме того, функция  $g$  непрерывна вместе со своими частными производными по первому и второму аргументу и удовлетворяет условию **C4** на промежутке  $[\alpha, \beta]$ . Тогда существует решение задачи (1.1), (1.2)  $u(x, \varepsilon)$  такое, что  $\alpha(x, \varepsilon) \leq u(x, \varepsilon) \leq \beta(x, \varepsilon)$ .

Применяя конструктивный метод построения нижнего и верхнего решений, доказана следующая теорема:

**Теорема 2.2.** Пусть выполнены условия **C1**, **C2**, **C4** и **C5**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует единственное решение задачи (11), (12), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(x, \varepsilon) - U_n(x, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^{n+1},$$

где  $U_n(x, \varepsilon)$  - частичная сумма порядка  $n$  асимптотического ряда (13).

Приведем вид верхнего и нижнего решения для случая  $n = 0$

$$\alpha(x, \varepsilon) = \varphi(x) - \varepsilon(A(x) + \exp(-kx/\varepsilon) + \exp(-k(1-x)/\varepsilon)),$$

$$\beta(x, \varepsilon) = \varphi(x) + \varepsilon(A(x) + \exp(-kx/\varepsilon) + \exp(-k(1-x)/\varepsilon)),$$

где  $k$  - некоторая положительная постоянная,  $A(x)$  - положительное на отрезке  $[0, 1]$  решение интегрального уравнения

$$L_u(\varphi, \varphi, x, 0)y(x) + \int_0^1 g_v(\varphi(x), \varphi(s), x, s, 0)y(s)ds = B > 0, \quad 0 \leq x \leq 1.$$

Здесь  $B$  - некоторая положительная постоянная. Существование положительного решения этого уравнения гарантируется выполнением условия **C5** и неотрицательностью ядра  $K(x, s)$ , которая есть следствие требований **C2** и **C4**.

Далее в § 1 главы 2 рассмотрено уравнение (11) с краевыми условиями Дирихле

$$u(0, \varepsilon) = u^0, \quad u(1, \varepsilon) = u^1. \quad (14)$$

Для построения и обоснования асимптотики требуется условие принадлежности граничных значений области влияния устойчивого корня:

**Условие С3.** Пусть

$$\int_{\varphi(i)}^p L(u, \varphi, i, 0) du > 0 \quad \text{при всех } p \in (\varphi(i), u^i], \quad i = 0, 1.$$

**Теорема 2.3.** Пусть выполнены условия С1 – С5. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует решение  $u(x, \varepsilon)$  задачи (11), (14), для которого  $U_n(x, \varepsilon)$  является равномерным на отрезке  $[0, 1]$  асимптотическим приближением, причем

$$\max_{[0,1]} |u(x, \varepsilon) - U_n(x, \varepsilon)| = O(\varepsilon^{n+1}).$$

Доказательство теоремы 2 основано на теореме 2.1 о дифференциальных неравенствах. Краевые условия для верхнего и нижнего решения в случае задачи Дирихле имеют следующий вид

$$\alpha(0, \varepsilon) \leq u^0 \leq \beta(0, \varepsilon), \quad \alpha(1, \varepsilon) \leq u^1 \leq \beta(1, \varepsilon).$$

Верхнее и нижнее решения задачи (11), (14) представляются в виде

$$\begin{aligned} \beta(x, \varepsilon) &= U_n(x, \varepsilon) + \varepsilon^n (A(x) + \Pi_{n\beta}^1 u(\tau) + \Pi_{n\beta}^2 u(\tau_*)), \\ \alpha(x, \varepsilon) &= U_n(x, \varepsilon) + \varepsilon^n (-A(x) + \Pi_{n\alpha}^1 u(\tau) + \Pi_{n\alpha}^2 u(\tau_*)), \end{aligned}$$

где  $A(x) > 0$  – определяется так же, как в предыдущем случае, а  $\Pi_{n\beta}^1(\tau)$  – является модифицированной пограничной функцией.

В § 2 главы 2 изучаются решения с внутренним переходным слоем (контрастной структурой) [39] для задачи (11), (14). Контрастной структурой типа ступеньки будем называть решение, удовлетворяющее следующему предельному соотношению

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u(x, \varepsilon) = \varphi(x, y) = \begin{cases} \varphi^{(-)}(x, y), & 0 \leq x \leq y \leq 1, \\ \varphi^{(+)}(x, y), & 0 \leq y \leq x \leq 1. \end{cases}$$

Асимптотическое разложение решения задачи (11), (14) ищется в следующем виде

$$\begin{aligned}
u(x, \varepsilon) &= \sum_{n=0}^{\infty} \varepsilon^n (\bar{u}_n^{(\pm)}(x, y) + P_n^{(\pm)} u(\eta) + \Pi_n^1 u(\tau) + \Pi_n^2 u(\tau_*)) \equiv \\
&\equiv \bar{u}^{(\pm)}(x, y, \varepsilon) + P^{(\pm)} u(\eta, \varepsilon) + \Pi^1 u(\tau, \varepsilon) + \Pi^2 u(\tau_*, \varepsilon),
\end{aligned} \tag{15}$$

где  $\bar{u}_n^{(\pm)}(x, y)$  – члены регулярной части асимптотики,  $P_n^{(\pm)} u(\eta)$  – члены асимптотики, описывающие внутренний переходный слой,  $\eta = (x - y)/\varepsilon$  – переменная переходного слоя,  $y$  – точка перехода. Знак " – " означает, что  $x < y$  ( $\eta < 0$ ), а знак " + ", что  $x > y$  ( $\eta > 0$ ). Точка перехода  $x = y$  определяется условием

$$u(y, \varepsilon) = \varphi^{(0)}(y), \tag{16}$$

где  $\varphi^{(0)}(y)$  – некоторая гладкая функция, такая, что

$$\varphi^{(-)}(y, y) < \varphi^{(0)}(y) < \varphi^{(+)}(y, y), \quad y \in [0, 1].$$

Если решение с одним переходным слоем типа ступеньки существует, то уравнение (16) имеет единственное решение  $y = y_*$ . Асимптотику точки перехода также будем искать в виде ряда по степеням малого параметра  $\varepsilon$ :

$$y_* = x_0 + \varepsilon x_1 + \varepsilon^2 x_2 + \dots \tag{17}$$

Функции  $\Pi_n^{1,2} u$  являются погранслойными членами асимптотики соответственно на левом и правом концах отрезка  $[0, 1]$ , а  $\tau = x/\varepsilon$ ,  $\tau_* = (1 - x)/\varepsilon$  – погранслойными переменными. Следуя схеме, предложенной в §1 представим интегральный оператор  $I$  в виде, аналогичном (15)

$$I \equiv \bar{I} + PI + \Pi^1 I + \Pi^2 I.$$

Для определения коэффициентов разложения (17) потребуем выполнения условия гладкого сопряжения членов асимптотики в точке  $x = y_*$

$$\varepsilon u'(y_* - 0, \varepsilon) = \varepsilon u'(y_* + 0, \varepsilon) \tag{18}$$

(множитель  $\varepsilon$  введен здесь для удобства при дальнейшем разложении производных решения в асимптотические ряды).

Потребуем выполнения условия гладкости **D1**, аналогичного условию **C1**. Для члена нулевого порядка регулярной части асимптотики получим систему двух связанных нелинейных интегральных уравнений. Следующее условие гарантирует ее разрешимость и нужные для построения и обоснования асимптотики свойства решения.

**Условие D2.** Пусть существуют две достаточно гладких функции  $\varphi^{(-)}(x, y)$  и  $\varphi^{(+)}(x, y)$ , определенные соответственно в областях  $\Omega^{(-)} \equiv \{(x, y): 0 \leq x \leq y \leq 1\}$  и  $\Omega^{(+)} \equiv \{(x, y): 0 \leq y \leq x \leq 1\}$ , которые для любого за-

данного  $y \in (0, 1)$  удовлетворяют системе двух связанных интегральных уравнений

$$\int_0^y g(\varphi^{(-)}(x, y), \varphi^{(-)}(s, y), x, s, 0) ds + \int_y^1 g(\varphi^{(-)}(x, y), \varphi^{(+)}(s, y), x, s, 0) ds = 0, \quad 0 \leq x \leq y,$$

$$\int_0^y g(\varphi^{(+)}(x, y), \varphi^{(-)}(s, y), x, s, 0) ds + \int_y^1 g(\varphi^{(+)}(x, y), \varphi^{(+)}(s, y), x, s, 0) ds = 0, \quad y \leq x \leq 1,$$

и неравенству  $\varphi^{(-)}(y, y) < \varphi^{(+)}(y, y)$ . Пусть также для всех  $x, y \in [0, 1]$  выполняются неравенства  $L_u(\varphi^{(i)}(x, y), \varphi(s, y), x, 0) > 0$  ( $i = -, +$ ), где

$$\varphi(s, y) = \begin{cases} \varphi^{(-)}(s, y), & (s, y) \in \Omega^{(-)}, \\ \varphi^{(+)}(s, y), & (s, y) \in \Omega^{(+)}. \end{cases}$$

В качестве разделяющей функции  $\varphi^{(0)}(y)$  удобно выбрать функцию, являющуюся решением уравнения

$$\int_0^1 g(\varphi^{(0)}(y), \varphi(s, y), y, s, 0) ds = 0.$$

В силу условия **D2** функция  $F(u, y) \equiv L(u, \varphi(s, y), y, 0)$  является гладкой функцией и для любого заданного  $y \in [0, 1]$  достигает нулевого значения хотя бы в одной точке  $u \in (\varphi^{(-)}(y, y), \varphi^{(+)}(y, y))$ . Поэтому существует хотя бы одна гладкая функция  $\varphi^{(0)}(y)$ , являющаяся решением данного уравнения.

Условие **D2** существенно отличает алгоритм построения асимптотики от случая, когда решения типа ступеньки ищутся в сингулярно возмущенных задачах без интегрального члена (см., например, [35]), где его аналогом является условие наличия двух изолированных корней, и составное решение слева от точки разрыва равно одному корню, справа – другому. При этом значение решения в любой точке отрезка слева и справа от точки разрыва  $x = y$  не зависит от  $y$ . Ясно, что условие **D2** является более общим и включает в себя условие существования составного решения для обыкновенных дифференциальных уравнений без интегрального члена. Для построения пограничных функций требуется условие **D3**, аналогичное условию **C3** § 1. Алгоритм построения пограничных функций мало отличается от алгоритма § 1.

Регулярный член асимптотики нулевого порядка выбирается в следующем виде

$$\bar{u}_0(x, y_*) = \varphi(x, y_*).$$

Вводя в рассмотрение следующую функцию (интеграл энергии)

$$J(y) = \int_{\varphi^{(-)}(y,y)}^{\varphi^{(+)}(y,y)} L(u, \varphi(s, y), y, 0) du,$$

определим точку перехода в нулевом приближении из следующего условия:

**Условие D4.** Пусть существует такая точка  $x_0 \in (0, 1)$ , что

$$J(x_0) = 0 \text{ и } J'(x_0) < 0.$$

Условие **D4** обеспечивает построение гладкой функции переходного слоя в нулевом порядке асимптотики. Для регулярного члена первого порядка  $\bar{u}_1^{(\pm)}(x, y)$  разложения (15) получим систему двух связанных линейных интегральных уравнений, разрешимость которой обеспечивается условием квазимонотонности **D5**, аналогичным условию **C5** § 1, и следующим условием

**Условие D6.** Пусть система связанных линейных интегральных неравенств

$$w^{(-)}(x, y) + \int_0^y K^{(-)}(x, s, y) w^{(-)}(s, y) ds + \int_y^1 K^{(+)}(x, s, y) w^{(+)}(s, y) ds > 0, \quad 0 \leq x \leq y,$$

$$w^{(+)}(x, y) + \int_0^y K^{(+)}(x, s, y) w^{(-)}(s, y) ds + \int_y^1 K^{(+)}(x, s, y) w^{(+)}(s, y) ds > 0, \quad y \leq x \leq 1,$$

где  $K^{(ij)}(x, s, y) \equiv \frac{g_v(\varphi^{(i)}(x, y), \varphi^{(j)}(s, y), x, s, 0)}{L_u(\varphi^{(i)}(x, y), \varphi(s, y), x, 0)}$ ,  $(i, j = -, +)$ , имеет для любого  $y \in (0, 1)$  положительное решение.

Коэффициент  $x_1$  разложения (17) определяется из условия (18)  $C^1$ -сшивания асимптотики решения в точке перехода, которое в первом порядке приводит к линейному уравнению относительно  $x_1$ . Коэффициент при  $x_1$  в этом линейном уравнении с точностью до постоянного множителя равен  $J'(x_0)$ . Следовательно, в силу требования **D4** неизвестное  $x_1$  определяется однозначно. Следующие коэффициенты разложения (17) определяются из линейных уравнений, аналогичных уравнению для  $x_1$ . Алгоритм построения формальной асимптотики определен для произвольного порядка малости по степеням малого параметра  $\varepsilon$ .

При обосновании построенного асимптотического решения ведущую роль играет асимптотический метод дифференциальных неравенств, модифицированный для рассматриваемого во втором параграфе главы 2 нового класса задач. Приведем известное классическое определение верхнего и нижнего решения для задачи (11), (14) (см. [1]). В отличие от случая, рассмотренного в §1 главы 2, нам понадобится определение верхнего и нижнего решения, которое может иметь скачок первой производной в некоторой точке  $\hat{x}$  отрезка  $[0, 1]$ .

**Определение 2.2.** Функции  $\alpha(x, \varepsilon)$  и  $\beta(x, \varepsilon)$  называются соответственно нижним и верхним решением задачи (11), (14), если

$$\begin{aligned} \alpha(x, \varepsilon), \beta(x, \varepsilon) &\in C([0, 1]) \cap C^1([0, 1] \setminus \hat{x}) \cap C^2((0, \hat{x})] \cap C^2([\hat{x}, 1)), \text{ где } \hat{x} \in (0, 1), \\ \alpha(x, \varepsilon) &\leq \beta(x, \varepsilon), \text{ при } x \in [0, 1], \\ \varepsilon^2 \beta'' &\leq L(\beta, \beta, x, \varepsilon), \quad \varepsilon^2 \alpha'' \geq L(\alpha, \alpha, x, \varepsilon), x \in (0, 1), \\ \alpha'(\hat{x} + 0, \varepsilon) - \alpha'(\hat{x} - 0, \varepsilon) &\geq 0, \quad \beta'(\hat{x} + 0) - \beta'(\hat{x} - 0) \leq 0, \quad \hat{x} \in (0, 1) \\ \beta(0, \varepsilon) &\leq u^0 \leq \alpha(0, \varepsilon), \quad \beta(1, \varepsilon) \geq u^1 \geq \alpha(1, \varepsilon). \end{aligned}$$

Для определенных таким образом верхнего и нижнего решений справедлива теорема 2.4 о дифференциальных неравенствах [1], аналогичная теореме 2.1, опираясь на которую, на основе конструктивного метода построения нижнего и верхнего решения доказана следующая теорема:

**Теорема 2.5.** Пусть выполнены условия **D1** – **D6**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует решение задачи (11), (14), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0, 1]} |u(x, \varepsilon) - U_n(x, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^n.$$

Здесь  $U_n(x, y_{n+1}, \varepsilon)$  – частичная сумма  $n$ -ного порядка асимптотического представления (15)

$$U_n(x, y_{n+1}, \varepsilon) = \sum_{i=0}^n \varepsilon^n (\bar{u}_i^{(\pm)}(x, y_{n+1}) + P_i^{(\pm)} u(\eta) + \Pi_i^1 u(\tau) + \Pi_i^2 u(\tau_*)),$$

где  $y = y_{n+1} = \sum_{i=0}^{n+1} \varepsilon^i x_i$ . Для случая  $n = 0$  верхнее и нижнее решения  $\beta(x, \varepsilon)$  и  $\alpha(x, \varepsilon)$  определены выражениями

$$\begin{aligned} \beta(x, \varepsilon) &= \bar{u}_0^{(\pm)}(x, y_\beta) + \varepsilon \bar{u}_1^{(\pm)}(x, y_\beta) + \varepsilon A^{(\pm)}(x, y_\beta) + P_0^{(\pm)} u(\eta_\beta) + \\ &+ \varepsilon P_{1\beta}^{(\pm)} u(\eta_\beta) + \Pi_0^1 u(\tau) + \Pi_0^2 u(\tau_*) + \varepsilon (\Pi_{1\beta}^1 u(\tau) + \Pi_{1\beta}^2 u(\tau_*)), \\ \alpha(x, \varepsilon) &= \bar{u}_0^{(\pm)}(x, y_\alpha) + \varepsilon \bar{u}_1^{(\pm)}(x, y_\alpha) - \varepsilon A^{(\pm)}(x, y_\alpha) + P_0^{(\pm)} u(\eta_\alpha) + \\ &+ \varepsilon P_{1\alpha}^{(\pm)} u(\eta_\alpha) + \Pi_0^1 u(\tau) + \Pi_0^2 u(\tau_*) + \varepsilon (\Pi_{1\alpha}^1 u(\tau) + \Pi_{1\alpha}^2 u(\tau_*)). \end{aligned}$$

где  $y_\alpha = y_1 + \varepsilon\delta$ ,  $y_\beta = y_1 - \varepsilon\delta$  ( $\delta > 0$  – некоторая положительная постоянная),  $\eta_\beta = (x - y_\beta)/\varepsilon$ ,  $\eta_\alpha = (x - y_\alpha)/\varepsilon$ ,  $A(x, y)$  – некоторое положительное на множестве  $[0, 1] \setminus \{x = y\}$  решение системы связанных интегральных неравенств из требования **D6**. Функции  $P_{1\beta}^{(\pm)} u(\eta_\beta)$ ,  $P_{1\alpha}^{(\pm)} u(\eta_\alpha)$  – модифицированные функции переходного слоя, а функции  $\Pi_{1\beta}^{1,2} u$ ,  $\Pi_{1\alpha}^{1,2} u$  – модифицированные пограничные функции. В п.4 § 2 приведен конкретный пример интегродифференциальной задачи, для которой выполнены все условия теоремы 2.5.

Далее в § 2 рассмотрен случай сбалансированной нелинейности [42]. Основное отличие в требованиях на нелинейный интегральный оператор  $L(u, v, x, \varepsilon)$  от случая, рассмотренного в этом параграфе ранее, содержится в изменении требования **D4**, которое заменяется следующим условием

**Условие D4a.** Пусть для любого  $y \in (0, 1)$  выполняется равенство  $J(y) = 0$ .

Нелинейность, удовлетворяющая условию **D4a**, называется *сбалансированной нелинейностью*. В этом случае в нулевом приближении можно построить гладкую функцию переходного слоя для любой точки отрезка  $[0, 1]$ . Тем самым, коэффициент  $x_0$  разложения (17) не определяется в нулевом порядке асимптотики. Такой случай в теории сингулярных возмущений получил название *критического случая*. В силу требования **D4a**  $J'(y) = 0$  для любого  $y \in (0, 1)$ , то есть коэффициент при  $x_1$  в линейном уравнении для определения  $x_1$  будет нулевым, а  $x_0$  определяется из условия разрешимости этого уравнения. Условие **D7** требует, чтобы у нелинейного уравнения для определения  $x_0$  существовало решение, принадлежащее интервалу  $(0, 1)$ . Неизвестное же  $x_1$  определяется в следующем порядке асимптотики из условия разрешимости линейного уравнения для определения  $x_2$ , множитель при котором такой же, как при  $x_1$  в первом порядке асимптотики, и, следовательно, тоже равен нулю. При этом из условия разрешимости для определения  $x_1$  получается уже линейное уравнение. Условие **D8** требует, чтобы коэффициент при неизвестном  $x_1$  в этом уравнении был отрицательным. Продолжая этот алгоритм далее, можно построить асимптотику точки перехода любого порядка.

В отличие от "грубого" случая верхнее и нижнее решения для  $n = 0$  в случае сбалансированной нелинейности имеют следующий вид

$$\begin{aligned} \beta(x, \varepsilon) &= \bar{u}_0^{(\pm)}(x, y_\beta) + \varepsilon \bar{u}_1^{(\pm)}(x, y_\beta) + \varepsilon^2 \bar{u}_2^{(\pm)}(x, y_\beta) + \varepsilon^2 A^{(\pm)}(x, y_\beta) + \\ &+ P_0^{(\pm)} u(\eta_\beta) + \varepsilon P_1^{(\pm)} u(\eta_\beta) + \varepsilon^2 P_{2\beta}^{(\pm)} u(\eta_\beta) + \Pi_0^1 u(\tau) + \Pi_0^2 u(\tau_*) + \\ &+ \varepsilon (\Pi_{1\beta}^1 u(\tau) + \Pi_{1\beta}^2 u(\tau_*)) + \varepsilon^2 (\Pi_{2\beta}^1 u(\tau) + \Pi_{2\beta}^2 u(\tau_*)), \\ \alpha(x, \varepsilon) &= \bar{u}_0^{(\pm)}(x, y_\alpha) + \varepsilon \bar{u}_1^{(\pm)}(x, y_\alpha) + \varepsilon^2 \bar{u}_2^{(\pm)}(x, y_\alpha) - \varepsilon^2 A^{(\pm)}(x, x_\alpha) + \\ &+ P_0^{(\pm)} u(\eta_\alpha) + \varepsilon P_1^{(\pm)} u(\eta_\alpha) + \varepsilon^2 P_{2\alpha}^{(\pm)} u(\eta_\alpha) + \Pi_0^1 u(\tau) + \Pi_0^2 u(\tau_*) + \\ &+ \varepsilon (\Pi_{1\alpha}^1 u(\tau) + \Pi_{1\alpha}^2 u(\tau_*)) + \varepsilon^2 (\Pi_{2\alpha}^1 u(\tau) + \Pi_{2\alpha}^2 u(\tau_*)). \end{aligned}$$

Проверив выполнение условий теоремы о дифференциальных неравенствах, получим для случая сбалансированной нелинейности теорему:

**Теорема 2.6.** Пусть выполнены условия **D1–D3, D4a, D5–D8**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует решение задачи (11), (12), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{[0,1]} |u(x, \varepsilon) - U_n(x, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^n.$$

В третьей главе рассмотрены решения с внутренними переходными слоями для сингулярно возмущённых эллиптических интегродифференциальных уравнений [40, 41, 44]. А именно, изучается следующая интегродифференциальная задача

$$\varepsilon^2 \Delta u = L(u, u, x, \varepsilon), \quad x = (x_1, x_2) \in \Omega, \quad (19)$$

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\partial\Omega} = 0, \quad (20)$$

где  $L(u, v, x, \varepsilon) \equiv \iint_{\Omega} g(u(x), v(s), x, s) ds$ ,  $\Omega$  – замкнутая односвязная область с гладкой границей  $\partial\Omega$ ,  $n$  – внутренняя нормаль к границе  $\partial\Omega$ . Под решением типа ступеньки мы будем понимать решение, имеющее следующий предельный вид

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u(x, \varepsilon) = \begin{cases} \varphi^{(-)}(x), & x \in \Omega \setminus \Omega_i, \\ \varphi^{(+)}(x), & x \in \Omega_i, \end{cases}$$

где  $\bar{\Omega}_i \subset \Omega$ , граница области  $\Omega_i$  – простая гладкая замкнутая кривая  $C$ , целиком лежащая внутри области  $\Omega$ . Введем в окрестности кривой локальную систему координат  $(r, l)$ , где  $|r|$  – расстояние от точки  $M(x)$  до кривой  $C$  по той нормали к кривой, которая проходит через точку  $M$ , а  $l$  – координата той точки на  $C$ , из которой эта нормаль выходит. При этом будем выбирать знак  $r$  положительным, если точка  $M$  находится в области  $\Omega_i$ , ограниченной кривой  $C$ , и отрицательным, если в области  $\Omega \setminus \Omega_i$ . Если кривая  $C$  достаточно гладкая, а окрестность кривой достаточно мала, то нормали, выпущенные из различных точек кривой, не пересекаются в этой окрестности. Следовательно, существует взаимно однозначное соответствие между координатами  $(x_1, x_2)$  и  $(r, l)$  точки  $M$ . Кривая  $C$  в локальной системе координат задается уравнением  $r = 0$ , а уравнение неизвестной пока кривой перехода  $C_*$  в этой системе координат будем искать в виде

$$r = f(l, \varepsilon) = \varepsilon r_1(l) + \varepsilon^2 r_2(l) + \dots, \quad (21)$$

где  $r_i(l)$  – достаточно гладкие периодические функции. Переменная переходного слоя  $\eta$  представляет собой растянутое с коэффициентом  $\varepsilon$  расстояние от кривой  $C_*$ :  $\eta = (r - f(l, \varepsilon)) / \varepsilon$ . Аналогичным образом в окрестности границы  $\partial\Omega$  вводится локальная система координат  $(\rho, m)$ , где  $\rho$  – расстояние от точки  $M \in \Omega$  до границы  $\partial\Omega$  вдоль той внутренней нормали к границе, которая про-

ходит через точку  $M$ , а  $m$  – координата точки границы, из которой выпущена нормаль. Погранслоная переменная  $\tau = \rho/\varepsilon$  является растянутым с коэффициентом  $1/\varepsilon$  расстоянием от границы области  $\partial\Omega$ .

Асимптотическое разложение решения задачи (19), (20) будем искать с помощью модификации алгоритма метода пограничных функций, использованной в § 2, в следующем виде

$$\begin{aligned} u(x, \varepsilon) &= \sum_{n=0} \varepsilon^n (\bar{u}_n(x, C) + P_n u(\eta, l) + \Pi_n u(\tau, m)) \equiv \\ &\equiv \bar{u}(x, C, \varepsilon) + Pu(\eta, l, \varepsilon) + \Pi u(\tau, m, \varepsilon), \end{aligned} \quad (22)$$

где  $\bar{u}_i(x)$  – регулярные члены асимптотики,  $P_i u(\eta, l)$  – функции внутреннего переходного слоя,  $\Pi_i u(\tau, m)$  – функции пограничного слоя. Потребуем выполнение следующих условий:

**Условие Е1.** Функция  $g$  является достаточно гладкой.

**Условие Е2.** Пусть существуют две достаточно гладких функции  $\varphi^{(-)}(x, C)$  и  $\varphi^{(+)}(x, C)$ , определенные соответственно в областях  $x \in \Omega^{(-)} \equiv \Omega \setminus \Omega_i$  и  $x \in \Omega^{(+)} \equiv \Omega_i$ , которые для любой простой замкнутой кривой  $C \equiv \partial\Omega_i$  удовлетворяют системе двух связанных интегральных уравнений

$$\begin{aligned} \int_{\Omega^{(-)}} g(\varphi^{(-)}(x, C), \varphi^{(-)}(s, C), x, s, 0) ds + \int_{\Omega^{(+)}} g(\varphi^{(-)}(x, C), \varphi^{(+)}(s, C), x, s, 0) ds &= 0, \\ x \in \Omega^{(-)}, \\ \int_{\Omega^{(-)}} g(\varphi^{(+)}(x, C), \varphi^{(-)}(s, C), x, s, 0) ds + \int_{\Omega^{(+)}} g(\varphi^{(+)}(x, C), \varphi^{(+)}(s, C), x, s, 0) ds &= 0, \\ x \in \Omega^{(+)}, \end{aligned}$$

и неравенству  $\varphi^{(-)}(x, C)|_{x \in C} < \varphi^{(+)}(x, C)|_{x \in C}$ . Пусть также для всех  $x \in \bar{\Omega}$  и любой кривой  $C \equiv \partial\Omega_i$  выполняются неравенства

$$L_u(\varphi^{(i)}(x, C), \varphi(s, C), x, 0) > 0 \quad (i = -, +), \text{ где}$$

$$\varphi(s, C) = \begin{cases} \varphi^{(-)}(s, C), & s \in \Omega^{(-)}, \\ \varphi^{(+)}(s, C), & s \in \Omega^{(+)}, \end{cases}$$

$$\text{и } L_u(\varphi^{(i)}(x, C), \varphi(s, C), x, 0) \equiv \int_{\Omega} g_u(\varphi^{(i)}(x, C), \varphi(s, C), x, s, 0) ds.$$

Представляя интегральный оператор в виде, аналогичном представлению (22),

$$L \equiv \bar{L} + PL + \Pi L,$$

и, переходя в операторе Лапласа там, где он действует на  $P$ -функции и

П-функции, соответственно к переменным  $(\eta, l)$  и  $(\tau, m)$ , построим асимптотическое разложение решения в областях  $\Omega^{(-)}$  и  $\Omega^{(+)}$ . Для члена нулевого порядка регулярной части асимптотики получим систему двух связанных нелинейных интегральных уравнений. В качестве ее решения выберем

$$\bar{u}_0(x, C_*) = \varphi(x, C_*).$$

В качестве дополнительного условия, позволяющего определить коэффициенты  $r_l(l)$  разложения (21) для кривой  $C_*$ , будем использовать условие непрерывности производной по  $r$  решения  $u$  на кривой  $C_*$ . В нулевом порядке асимптотики это условие гарантируется требованием **Е3**. Введем в рассмотрение следующую функцию (интеграл энергии)

$$J(x_0) = \int_{\varphi^{(-)}(x_0, C_0)}^{\varphi^{(+)}(x_0, C_0)} L(u, \varphi(x_0, C_0), x_0, 0) du,$$

где  $x_0 \in C_0$ . Рассмотрим интеграл энергии для кривых  $C$ , лежащих в окрестности  $C_0$ ,

$$J(x) = \int_{\varphi^{(-)}(x, C)}^{\varphi^{(+)}(x, C)} L(u, \varphi(x, C), x, 0) du,$$

где  $x \in C$ , и перейдем в функции  $J(x)$  к локальным координатам  $(r, l)$ , как это было описано в § 1. В этих координатах функцию  $J(x)$  можно представить в следующем виде

$$J(x) \equiv J(r(l)),$$

где  $r = r(l)$  – уравнение кривой  $C$  в локальных координатах. Приближение нулевого порядка кривой перехода  $C_*$  определим из следующего условия.

**Условие Е3.** Пусть на некоторой простой замкнутой кривой  $C_0 \in \Omega$

$$J(x_0) = 0 \text{ и } \left. \frac{d}{dr} J(r(l)) \right|_{r=0} < 0,$$

причем для всех  $u \in (\varphi^{(-)}(x_0, C_0), \varphi^{(+)}(x_0, C_0))$  выполняется неравенство

$$\int_{\varphi^{(-)}(x_0, C_0)}^u L(u, \varphi(s, C_0), x_0, 0) du > 0 \text{ при } u \in (\varphi^{(-)}(x_0, C_0), \varphi^{(+)}(x_0, C_0)).$$

Как и в одномерном случае, для регулярного члена первого порядка  $\bar{u}_1^{(\pm)}(x, C)$  разложения (22) получим систему двух связанных линейных интегральных уравнений, разрешимость которой обеспечивается условием квазимонотонно-

сти **Е4**, аналогичным условию **С4** § 1 гл. 2, и следующим условием:

**Условие Е5.** Пусть система связанных линейных интегральных неравенств

$$w^{(-)}(x, C) + \int_{\Omega^{(-)}} K^{(-)}(x, s, C) w^{(-)}(s, C) ds + \int_{\Omega^{(+)}} K^{(+)}(x, s, C) w^{(+)}(s, C) ds, \quad x \in \Omega^{(-)}$$

$$w^{(+)}(x, C) + \int_{\Omega^{(-)}} K^{(+)}(x, s, C) w^{(-)}(s, C) ds + \int_{\Omega^{(+)}} K^{(+)}(x, s, C) w^{(+)}(s, C) ds, \quad x \in \Omega^{(+)}$$

где  $K^{(ij)}(x, s, y) \equiv \frac{g_v(\varphi^{(i)}(x, C), \varphi^{(j)}(s, C), x, s, 0)}{L_u(\varphi^{(i)}(x, C), \varphi(s, C), x, 0)}$ ,  $(i, j = -, +)$ , имеет для любой

кривой  $C \equiv \partial\Omega_i$  положительное решение.

Из условия  $C^1$ -сшивания асимптотики на кривой  $C_*$  получается для определения  $r_1(l)$  линейное уравнение, в котором коэффициент при неизвестном  $r_1(l)$  равен с точностью до положительного множителя  $\frac{dJ}{dr}(x_0, C_0)$ . В силу требования **Е3** неизвестное  $r_1(l)$  определяется однозначно. Члены переходного слоя более высоких порядков определяются из систем обыкновенных линейных дифференциальных уравнений, аналогичных уравнению для  $P_1^{(\pm)}u(\eta, l)$ , а члены разложения (21) из уравнений, аналогичных уравнению для  $r_1(l)$ . Таким образом, асимптотика может быть построена для произвольного порядка точности по степеням малого параметра  $\varepsilon$ .

Введем определение верхнего и нижнего решения для задачи (19), (20), имеющего скачок нормальной производной на некоторой замкнутой кривой.

**Определение 3.1.** Функции  $\alpha(x, \varepsilon)$  и  $\beta(x, \varepsilon)$  называются нижним и верхним решением задачи (19), (20) соответственно, если

$$\alpha(x, \varepsilon) \leq \beta(x, \varepsilon), \quad \text{при } x \in \bar{\Omega},$$

$$\alpha(x, \varepsilon), \beta(x, \varepsilon) \in C^0(\bar{\Omega}) \cap C^1(\bar{\Omega} \setminus C) \cap C^2(\Omega / \Omega_i) \cap C^2(\Omega_i),$$

$$\varepsilon^2 \Delta \beta \leq L(\beta, \beta, x, \varepsilon), \quad \varepsilon^2 \Delta \alpha \geq L(\alpha, \alpha, x, \varepsilon), \quad x \in \Omega,$$

$$\frac{\partial}{\partial r^+} \alpha \Big|_{x \in C} - \frac{\partial}{\partial r^-} \alpha \Big|_{x \in C} \geq 0, \quad \frac{\partial}{\partial r^+} \beta \Big|_{x \in C} - \frac{\partial}{\partial r^-} \beta \Big|_{x \in C} \leq 0,$$

$$\frac{\partial}{\partial n} \beta \Big|_{x \in \partial\Omega} \leq 0 \leq \frac{\partial}{\partial n} \alpha \Big|_{x \in \partial\Omega}.$$

Используя теорему 3.1 о дифференциальных неравенствах [1], аналогичную теореме 2.1, на основе конструктивного метода построения нижнего и верхнего решений доказана следующая теорема.

**Теорема 3.2.** Пусть выполнены условия **E1** – **E5**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  существует решение задачи (19), (20), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{\Omega} |u(x, \varepsilon) - U_n(x, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^{n+1}. \quad (23)$$

Здесь  $U_n(x, \varepsilon)$  – частичная сумма порядка  $n$  асимптотического ряда (22), в котором кривая  $C_*$  заменена кривой, уравнение которой является уравнением (21)

с правой частью, равной частичной сумме  $\sum_{i=1}^{n+1} \varepsilon^i r_i(l)$ . Вид верхнего и нижнего

решений аналогичен случаю одномерной ступеньки, так как переменные  $l$  и  $m$  входят в асимптотическое разложение решения как параметры.

Заметим, что теорема 3.2 и аналогичные ей теоремы их § 2 гл. 2 не обеспечивают локальной единственности решения задачи вблизи построенной асимптотики. Локальную единственность решения задачи (19), (20) можно получить, рассмотрев полученное решение как стационарное решение соответствующей интегропараболической краевой задачи

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \varepsilon^2 \Delta u - L(u, u, x, \varepsilon), \quad x \in \Omega, \quad t > 0, \quad (24)$$

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\partial \Omega} = 0, \quad (25)$$

с начальными условиями, лежащими в окрестности построенного асимптотического решения. Доказательство асимптотической устойчивости по Ляпунову построенного решения задачи (19), (20), лежащего в малой окрестности  $U_n(x, \varepsilon)$ , как стационарного решения интегропараболической задачи (24), (25) проводится также методом асимптотических дифференциальных неравенств. Для решения интегропараболической задачи (24), (25) с начальными условиями, лежащими между верхним и нижним решениями исходной задачи (19), (20), предлагаются следующие барьерные функции

$$\beta(x, t, \varepsilon) = u_s + (\beta_n - u_s) \exp(-\lambda t),$$

$$\alpha(x, t, \varepsilon) = u_s + (\alpha_n - u_s) \exp(-\lambda t),$$

где  $u_s$  - стационарное решение задачи (24), (25), существующее вследствие Теоремы 3.2 и удовлетворяющее неравенству (23),  $\alpha_n$  и  $\beta_n$  – соответственно нижнее и верхнее решения  $n$ -ного порядка точности задачи (19), (20),  $\lambda > 0$  – достаточно малый, зависящий от  $\varepsilon$  параметр. Непосредственной проверкой условий для барьерных функций получим следующую теорему:

**Теорема 3.3.** При выполнении условий **E1** – **E5** и достаточно малых  $\varepsilon$  существует локально единственное и асимптотически устойчивое стационар-

ное решение  $u_s$  задачи (24), (25), удовлетворяющее неравенству

$$\max_{\bar{\Omega}} |u_s - U_n(x, \varepsilon)| \leq C\varepsilon^n.$$

**В четвертой главе** диссертации изучаются решения с движущимися внутренними переходными слоями (фронтами) в начально-краевой задаче для сингулярно возмущенного интегропараболического уравнения [46]. Рассматривается следующая начально-краевая задача

$$M[u] \equiv \varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} = \varepsilon^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \varepsilon A(x, \varepsilon) \frac{\partial u}{\partial x} - L(u, u, x, \varepsilon), \quad 0 < x < 1, t > 0, \quad (26)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}(0, t, \varepsilon) = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial x}(1, t, \varepsilon) = 0, \quad u(x, 0, \varepsilon) = u^0(x, \varepsilon), \quad (27)$$

где  $L(u, v, x, \varepsilon) \equiv \int_0^1 g(u(x, t), v(s, t), x, s, \varepsilon) ds$ ,  $\varepsilon > 0$  - малый параметр,  $u^0(x, \varepsilon)$  - не-

которая начальная функция, имеющая вид контрастной структуры типа ступеньки. В § 2 главы 2 рассматривались стационарные решения задачи (26), (27) в случае  $A \equiv 0$ . Целью данной главы является развитие методов, предложенных во второй главе, на новый более сложный класс задач, получение асимптотического представления для движущейся контрастной структуры типа ступеньки (фронта) и исследование вопроса существования такого решения. Результаты данной главы могут быть также рассмотрены как расширение результатов работы [26] на нелокальные краевые задачи. Некоторые относящиеся к данной задаче вопросы рассматривались в работе [21], где изучались решения типа движущихся волн для нелокальной задачи с бистабильной нелинейностью и линейным интегральным членом. Задача (26), (27) описывает многие важные практические приложения. В частности, является одномерным аналогом задачи вида (1), (2), возникающей в теории фазовых переходов [18].

Для построения и обоснования асимптотики требуется выполнение ряда условий. Так условия **F1** и **F2** аналогичны условиям **D1** и **D2**. Задача состоит в том, чтобы показать, что при некоторых дополнительных предположениях, решение задачи (26), (27) имеет вид движущегося внутреннего слоя (фронта), имеющего следующий предельный вид:

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u(x, t, \varepsilon) = \varphi(x, x_0(t)), \quad x \in [0, 1] \setminus \{x_0(t)\},$$

где  $x_0(t)$  – нулевое приближение точки перехода  $y_*(t, \varepsilon)$ , которая ищется в виде асимптотического разложения

$$y_*(t, \varepsilon) = x_0(t) + \varepsilon x_1(t) + \varepsilon^2 x_2(t) + \dots,$$

и определяется условием пересечения решения  $u$  с некоторой гладкой функцией  $\varphi^{(0)}(x)$ , такой что  $\varphi^{(-)}(x, x) < \varphi^{(0)}(x) < \varphi^{(+)}(x, x)$  :

$$u(y_*(t, \varepsilon), t, \varepsilon) = \varphi^{(0)}(y_*(t, \varepsilon)). \quad (28)$$

В качестве такой разделяющей функции удобно выбрать функцию, являющуюся решением уравнения

$$\int_0^1 g(\varphi^{(0)}(y), \varphi(s, y), y, s, 0) ds = 0.$$

В § 2 гл. 4 строится асимптотическое разложение решения с внутренним переходным слоем задачи (26), (27) в предположении, что начальная функция  $u^0(x, \varepsilon)$  имеет вид фронта, то есть такой, что для малых  $\varepsilon$  она близка к некоторому решению  $\varphi(x, x_{00})$  из семейства разрывных решений вырожденной задачи для  $0 \leq x < x_{00} - \Delta$ ,  $x_{00} + \Delta \leq x < 1$ , где  $x_{00}$  – некоторая точка из интервала  $(0, 1)$ , в которой в начальный момент времени локализован фронт, а  $\Delta > 0$  – некоторое малое не зависящее от  $\varepsilon$  число. Тем самым предполагается, что

$$y_*(0, \varepsilon) = x_{00}.$$

Для построения формального асимптотического разложения начально-краевая задача (26), (27) с условием (28) представляется в виде краевой задачи для системы двух связанных интегродифференциальных уравнений

$$\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} = \varepsilon^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \varepsilon A(x, \varepsilon) \frac{\partial u}{\partial x} - L(u, u, x, \varepsilon), \quad 0 < x < y_*(t, \varepsilon), \quad t > 0, \quad (29)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}(0, t, \varepsilon) = 0, \quad u(y_*(t, \varepsilon), t, \varepsilon) = \varphi^{(0)}(y_*(t, \varepsilon)) \equiv 0, \quad (30)$$

$$u(x, 0, \varepsilon) = u^0(x, \varepsilon), \quad 0 \leq x \leq y_*(t, \varepsilon),$$

$$\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} = \varepsilon^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \varepsilon A(x, \varepsilon) \frac{\partial u}{\partial x} - L(u, u, x, \varepsilon), \quad y_*(t, \varepsilon) < x < 1, \quad t > 0, \quad (31)$$

$$u(y_*(t, \varepsilon), t, \varepsilon) = \varphi^{(0)}(y_*(t, \varepsilon)) \equiv 0, \quad \frac{\partial u}{\partial x}(1, t, \varepsilon) = 0, \quad (32)$$

$$u(x, 0, \varepsilon) = u^0(x, \varepsilon), \quad y_*(t, \varepsilon) \leq x \leq 1.$$

Асимптотика решений левой и правой задачи строится при помощи алгоритма, являющегося модификацией алгоритма, предложенного в § 2 гл.2 диссертации. Будем использовать сведущее асимптотическое представление решения для задачи (29) – (32):

$$\begin{aligned}
u(x, t, \varepsilon) &= \\
&= \sum_{n=0}^{\infty} \varepsilon^n (\bar{u}_n^{(\pm)}(x, y_*(t, \varepsilon), t) + P_n^{(\pm)} u(\eta, t) + \Pi_n^1 u(\tau, t) + \Pi_n^2 u(\tau_*, t)) \equiv \quad (33) \\
&\equiv \bar{u}^{(\pm)}(x, y_*(t, \varepsilon), t, \varepsilon) + P^{(\pm)} u(\eta, t, \varepsilon) + \Pi^1 u(\tau, t, \varepsilon) + \Pi^2 u(\tau_*, t, \varepsilon),
\end{aligned}$$

где  $\bar{u}_n^{(\pm)}(x, y_*(t, \varepsilon), t)$  – члены регулярной части асимптотики,  $P_n^{(\pm)} u(\eta, t)$  – члены асимптотики, описывающие внутренний переходный слой и существенные в малой окрестности точки перехода,  $\eta = (x - y_*(t, \varepsilon))/\varepsilon$  – переменная переходного слоя. Знак " – " означает, что  $x < y_*(t, \varepsilon)$  ( $\eta < 0$ ), а знак " + ", что  $x > y_*(t, \varepsilon)$  ( $\eta > 0$ ). Функции  $\Pi_n^{1,2} u$  являются погранслойными членами асимптотики, существенными соответственно на левом и правом концах отрезка  $[0, 1]$ , а  $\tau = x/\varepsilon$ ,  $\tau_* = (1 - x)/\varepsilon$  – погранслойными переменными.

Члены регулярной части асимптотики определяются способом, аналогичным использованному в § 2 гл.2. Для построения членов первого и следующих порядков регулярной части асимптотики предполагается выполнение условий **F4** и **F5**, аналогичных условиям **D5** и **D6** соответственно.

Так как мы не рассматриваем процесс выхода фронта на границу отрезка  $[0, 1]$ , то пограничные функции не будут оказывать никакого влияния на функции переходного слоя. Поэтому их построение ничем не будет отличаться от стационарного случая, рассмотренного в §§ 1, 2 второй главы. А аргумент  $t$  будет входить в них только через коэффициенты разложения  $y_*(t, \varepsilon)$ . Краевые условия Неймана приведут к тому, что в нулевом приближении пограничный слой будет отсутствовать.

Переходя в дифференциальном операторе

$$D = -\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} + \varepsilon^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} - \varepsilon A(x, \varepsilon) \frac{\partial}{\partial x}$$

к переменным  $(\eta, t)$ , получим

$$D = -\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial^2}{\partial \eta^2} + \left( \frac{\partial y_*(t, \varepsilon)}{\partial t} - A(x, \varepsilon) \right) \frac{\partial}{\partial \eta}.$$

Используя данный оператор, и, вводя в рассмотрение следующую непрерывную функцию, описывающую переходный слой в нулевом приближении,

$$\tilde{u}(\eta, y) = \begin{cases} \varphi^{(-)}(y, y) + P_0 u(\eta, y), & \eta < 0, \\ \varphi^{(0)}(y), & \eta = 0, \\ \varphi^{(+)}(y, y) + P_0 u(\eta, y), & \eta > 0. \end{cases}$$

получим для  $\tilde{u}$  задачу

$$\frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial \eta^2} + \tilde{v}_0 \frac{\partial \tilde{u}}{\partial \eta} = \int_0^1 g(\tilde{u}(\eta, y), \varphi(s, y), y, s, 0) ds, \quad \eta \in (-\infty, +\infty), \quad (34)$$

$$\tilde{u}(0, y) = \varphi^{(0)}(y), \quad \tilde{u}(-\infty, y) = \varphi^{(-)}(y, y), \quad \tilde{u}(+\infty, y) = \varphi^{(+)}(y, y),$$

где  $\tilde{v}_0 \equiv \left( \frac{dx_0}{dt}(t) - A(y, 0) \right)$ . Уравнение в задаче (34) является обыкновенным дифференциальным уравнением второго порядка. Из условия **F2** следует, что  $\varphi^{(\pm)}(y, y)$  – седловые точки. Такая задача хорошо изучена (см., например, [26, 27]). Основные результаты исследования задачи (34) можно сформулировать в виде следующей леммы:

**Лемма 4.1.** *Для любого  $y \in (0, 1)$  существует единственное значение  $\tilde{v}_0$  такое, что задача (34) имеет единственное гладкое монотонное решение  $\tilde{u}$ , удовлетворяющее оценке*

$$|\tilde{u}(\eta, y) - \varphi^{(\pm)}(y, y)| \leq C \exp(-\kappa |\eta|),$$

где  $C$  и  $\kappa$  – некоторые положительные постоянные. А функция  $\tilde{v}_0(y)$  удовлетворяет равенству

$$\tilde{v}_0(y) = \frac{\int_{\varphi^{(-)}(y, y)}^{\varphi^{(+)}(y, y)} L(u, \varphi(s, y), y, 0) du}{\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\partial^2 \tilde{u}}{\partial \eta^2}(\eta, y) d\eta}.$$

Из леммы 4.1 следуют экспоненциальная оценка для  $P_0 u(\eta, y)$ :

$$P_0 u(\eta, y) \leq C \exp(-\kappa |\eta|),$$

и то, что нулевое приближение  $x_0(t)$  точки перехода  $y = y_*(t, \varepsilon)$  может быть определено как решение начальной задачи

$$\begin{aligned} \frac{dx_0}{dt} &= \tilde{v}_0(x_0) + A(x_0, 0), \\ x_0(0) &= x_{00}, \end{aligned}$$

где  $x_{00}$  определяет начальное положение точки перехода. Как показано в § 2 гл. 2, корни функции  $(\tilde{v}_0(x_0) + A(x_0, 0))$  определяют положение стационарных точек перехода внутреннего слоя. В данной главе изучается только движение фронта, поэтому предполагается выполнение следующего требования:

**Условие F3.** Пусть  $(\tilde{v}_0(x_0) + A(x_0, 0)) > 0$  для любого  $y \in [0, 1]$ .

Для определения  $x_1(t)$  используем первый порядок условия  $C^1$ -сшивания асимптотики:

$$\frac{\partial P_1^{(-)}u}{\partial \eta}(0,t) + \frac{\partial \varphi^{(-)}}{\partial x}(x_0(t), x_0(t)) = \frac{\partial P_1^{(+)}u}{\partial \eta}(0,t) + \frac{\partial \varphi^{(+)}}{\partial x}(x_0(t), x_0(t)). \quad (35)$$

Из явного интегрального представления для  $\frac{\partial P_1^{(\pm)}u}{\partial \eta}(0,t)$  и условия (35) получим для определения  $x_1(t)$  линейное обыкновенное дифференциальное уравнение

$$\frac{dx_1}{dt} - B(x_0(t))x_1 = F_1(x_0(t)),$$

где функции  $B(x_0)$  и  $F_1(x_0)$  выражаются через уже построенные члены асимптотики. Если входные данные задачи достаточно гладкие, то асимптотика решения может быть построена до любого порядка  $n$ , и формальная асимптотика удовлетворяет задаче с невязкой порядка  $\varepsilon^{n+1}$ .

Так же, как в предыдущих главах, для обоснования полученного выше формального асимптотического разложения применим модификацию метода асимптотических дифференциальных неравенств [8, 9] на новый класс задач – интегропараболические уравнения с движущимся фронтом.

**Определение 4.1.** Функция  $\beta(x,t,\varepsilon)$  называется верхним решением задачи (26), (27), если

$$\beta(x,\varepsilon) \in C([0,1] \times [0,T]) \cap C^{2,1}((0,\hat{x}(t)] \times [0,T]) \cap C^{2,1}([\hat{x}(t),1] \times [0,T]),$$

где  $\hat{x}(t) \in (0,1)$  при  $t \in [0,T]$  и является гладкой функцией,

$$M[\beta] \leq 0 \text{ для всех } (x,t) \in \{(0,\hat{x}(t)] \times [0,T]\} \cap \{[\hat{x}(t),1] \times [0,T]\}, \quad (36)$$

$$\frac{\partial \beta}{\partial x}(\hat{x}+0,t,\varepsilon) - \frac{\partial \beta}{\partial x}(\hat{x}-0,t,\varepsilon) \leq 0, \quad (37)$$

$$\frac{\partial \beta}{\partial x}(0,t,\varepsilon) \leq 0 \text{ и } \frac{\partial \beta}{\partial x}(1,t,\varepsilon) \geq 0, \quad (38)$$

$$\beta(x,0,\varepsilon) \geq u^0(x,\varepsilon), \quad (39)$$

где  $M$  – интегродифференциальный оператор уравнения (26). Аналогично, нижним решением называется функция  $\alpha(x,t,\varepsilon)$ , принадлежащая тому же классу гладкости и удовлетворяющая всем неравенствам с противоположным знаком.

Доказательство существования и единственности решения задачи (26), (27) основывается на следующей теореме о дифференциальных неравенствах (см. [1], гл. 2. разд. 2.7, см. также [28-30]).

**Теорема 4.1.** Если существуют функции  $\beta(x,t,\varepsilon)$  и  $\alpha(x,t,\varepsilon)$ , такие, что:

(a)  $\beta(x,t,\varepsilon)$  и  $\alpha(x,t,\varepsilon)$  есть верхнее и нижнее решение задачи (26), (27) соответственно;

(b)  $\beta(x,t,\varepsilon) \geq \alpha(x,t,\varepsilon)$  для любых  $(x,t) \in \{[0,1] \times [0,T]\}$ ;

(c)  $A(x,\cdot) \in C^1[0,1]$ ,  $g(u,v,x,s)$ ,  $g_u(u,v,x,s)$  и  $g_v(u,v,x,s) \in C([\alpha(x,t,\cdot), \beta(x,t,\cdot)] \times [\alpha(s,t,\cdot), \beta(s,t,\cdot)] \times [0,1]^2)$ ;

(d)  $g_v(\dots) \leq 0$  для всех  $g(u,v,x,s) \in [\alpha(x,t,\cdot), \beta(x,t,\cdot)] \times [\alpha(s,t,\cdot), \beta(s,t,\cdot)] \times [0,1]^2$ ; то задача (26), (27) имеет единственное классическое решение  $u(x,t,\varepsilon)$  такое, что  $\beta(x,t,\varepsilon) \geq u(x,t,\varepsilon) \geq \alpha(x,t,\varepsilon)$  для  $(x,t) \in \{[0,1] \times [0,T]\}$ .

Верхнее решение задачи (26), (27) строится в следующем виде

$$\beta_0(x,t,\varepsilon) = U_0(x, y_\beta(t,\varepsilon), \varepsilon) + \varepsilon \bar{u}_1^{(\pm)}(x, y_\beta(t,\varepsilon)) + \varepsilon A^{(\pm)}(x, y_\beta(t,\varepsilon)) + \varepsilon P_{1\beta}^{(\pm)} u(\eta_\beta, x_0(t), x_{1\beta}(t)) + \varepsilon (e^{-\kappa t} + e^{-\kappa t_*}).$$

Здесь  $U_0(x, y, \varepsilon)$  – частичная сумма нулевого порядка разложения (33) с

$$y_\beta(t, \varepsilon) = x_0(t) + \varepsilon x_{1\beta}(t).$$

Растянутая переменная переходного слоя  $\eta_\beta$  в верхнем решении определяется как  $\eta_\beta = (x - y_\beta(t, \varepsilon)) / \varepsilon$ . Коэффициент  $x_{1\beta}(t)$  будет определен ниже. Функции  $A^{(\pm)}(x, y)$  являются некоторым положительным решением системы связанных интегральных уравнений, существующим в силу условия **F5**. Функции  $P_{1\beta}^{(\pm)} u$  – модифицированные функции переходного слоя. Вместо условия  $C^1$ -сшивания асимптотики в точке  $\eta_\beta = 0$  для верхнего решения требуется выполнение условия скачка производной (37) из определения 4.1

$$\frac{\partial P_{1\beta}^{(+)} u}{\partial \eta_\beta}(0, x_0, x_{1\beta}) + \frac{\partial \varphi^{(+)}}{\partial x}(x_0, x_0) - \left( \frac{\partial P_{1\beta}^{(-)} u}{\partial \eta_\beta}(0, x_0, x_{1\beta}) + \frac{\partial \varphi^{(-)}}{\partial x}(x_0, x_0) \right) \leq -\sigma,$$

где  $\sigma$  – некоторая положительная постоянная. Из последнего условия получим уравнение для определения  $x_{1\beta}(t)$

$$\frac{dx_{1\beta}}{dt} - B(x_0(t)) x_{1\beta} = F_{1\beta}(x_0(t)) - \frac{\sigma}{\omega^2(x_0)} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial \eta}(0, x_0),$$

где функция  $F_{1\beta}(x_0(t))$  получается некоторым преобразованием из функции

$F_1(x_0(t))$ . Выбирая начальное условие для  $x_{1\beta}(t)$  в виде

$$x_{1\beta}(0) = -\delta,$$

где  $\delta$  – некоторая положительная постоянная, получим, что при достаточно больших значениях  $\delta$

$$x_{1\beta}(t) < 0 \text{ для всех } t \in [0, T].$$

Итак, верхнее решение  $\beta_0(x, t, \varepsilon)$  определено. Условия (36), (38) определения 4.1 проверяются аналогично тому, как это было сделано в п. 3 § 2 гл. 2. Условию (39) всегда можно удовлетворить с помощью выбора подходящей начальной функции  $u^0(x, \varepsilon)$ .

Нижнее решение  $\alpha_0(x, t, \varepsilon)$  определяется аналогично. Условие скачка производной для  $\alpha_0(x, t, \varepsilon)$  будет следующим

$$\begin{aligned} & \frac{\partial P_{1\alpha}^{(+)} u}{\partial \eta_\alpha}(0, x_0, x_{1\beta}) + \frac{\partial \varphi^{(+)}}{\partial x}(x_0, x_0) - \\ & - \left( \frac{\partial P_{1\alpha}^{(-)} u}{\partial \eta_\alpha}(0, x_0, x_{1\beta}) + \frac{\partial \varphi^{(-)}}{\partial x}(x_0, x_0) \right) \geq \sigma, \end{aligned}$$

а  $x_{1\alpha}(t)$  определяется из задачи

$$\frac{dx_{1\alpha}}{dt} - B(x_0(t))x_{1\alpha} = F_{1\alpha}(x_0(t)) - \frac{\sigma}{\omega^2(x_0)} \frac{\partial \tilde{u}}{\partial \eta}(0, x_0).$$

Выбирая начальное условие для  $x_{1\alpha}(t)$  в виде

$$x_{1\alpha}(0) = \delta,$$

получим, что при достаточно больших значениях  $\delta$

$$x_{1\alpha}(t) > 0 \text{ для всех } t \in [0, T].$$

Выполнение условий теоремы 4.1 для  $\beta_0(x, t, \varepsilon)$  и  $\alpha_0(x, t, \varepsilon)$  доказывает, что задача (26), (27) имеет единственное классическое решение, имеющее предельный вид

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u(x, t, \varepsilon) = \varphi(x, x_0(t)), \quad x \in [0, 1] \setminus \{x_0(t)\},$$

для любой начальной функции такой, что

$$\alpha_0(x, t, \varepsilon) \leq u^0(x, \varepsilon) \leq \beta_0(x, t, \varepsilon).$$

Проверка случая  $n > 0$  для  $\beta_n(x, t, \varepsilon)$  и  $\alpha_n(x, t, \varepsilon)$ , где

$$\begin{aligned} \beta_n(x, t, \varepsilon) = & U_n(x, y_\beta(t, \varepsilon), \varepsilon) + \varepsilon^{n+1} \bar{u}_{n+1}(x, y_\beta(t, \varepsilon)) + \varepsilon^{n+1} A^{(\pm)}(x, y_\beta(t, \varepsilon)) + \\ & + \varepsilon^{n+1} P_{(n+1)\beta}^{(\pm)} u(\eta_\beta, x_0(t), \dots, x_n(t), x_{(n+1)\beta}(t)) + \varepsilon^{n+1} (e^{-\kappa t} + e^{-\kappa t_*}), \end{aligned}$$

$$\alpha_n(x, t, \varepsilon) = U_n(x, y_\alpha(t, \varepsilon), \varepsilon) + \varepsilon^{n+1} \bar{u}_{n+1}(x, y_\alpha(t, \varepsilon)) - \varepsilon^{n+1} A^{(\pm)}(x, y_\alpha(t, \varepsilon)) + \\ + \varepsilon^{n+1} P_{(n+1)\alpha}^{(\pm)} u(\eta_\alpha, x_0(t), \dots, x_n(t), x_{(n+1)\alpha}(t)) - \varepsilon^{n+1} (e^{-\kappa t} + e^{-\kappa t_*}),$$

проводится аналогично.

**Теорема 4.2.** Пусть выполнены условия **F1 – F5**. Тогда для достаточно малых  $\varepsilon$  задача (26), (27) с начальной функцией  $u^0(x, \varepsilon)$ , удовлетворяющей неравенству

$$\alpha_0(x, 0, \varepsilon) \leq u^0(x, \varepsilon) \leq \beta_0(x, 0, \varepsilon),$$

имеет при  $t \in [0, T]$  единственное классическое решение  $u(x, t, \varepsilon)$  такое, что

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u(x, t, \varepsilon) = \varphi(x, x_0(t)), \quad x \in [0, 1] \setminus \{x_0(t)\}.$$

Если же начальная функция  $u^0(x, \varepsilon)$  удовлетворяет неравенству

$$\alpha_n(x, 0, \varepsilon) \leq u^0(x, \varepsilon) \leq \beta_n(x, 0, \varepsilon),$$

то задача (26), (27) имеет при  $t \in [0, T]$  единственное классическое решение  $u(x, t, \varepsilon)$  такое, что справедлива оценка

$$\max_{[0, 1]} |u(x, t, \varepsilon) - U_n(x, y_{n+1}(t, \varepsilon), \varepsilon)| \leq C\varepsilon^n,$$

где  $y_{n+1}(t, \varepsilon) = \sum_{i=0}^{n+1} \varepsilon^i x_i(t)$ .

## Заключение

Основные результаты работы, полученные лично автором:

1. Построены асимптотические приближения решений для следующих новых классов нелинейных сингулярно возмущенных задач:
  - Начальные задачи с нелинейными интегральными операторами типа Вольтерра и Фредгольма, в том числе в случае смены устойчивости корня вырожденного уравнения.
  - Краевые задачи для обыкновенных интегродифференциальных уравнений с пограничными и внутренними слоями (контрастными структурами типа ступеньки).
  - Краевые задачи для эллиптических интегродифференциальных уравнений с пограничными и внутренними слоями (двумерными контрастными структурами типа ступеньки).
  - Начально-краевые задачи для параболических интегродифференциальных уравнений с пограничными и движущимися внутренними слоями (фронтами).

2. С использованием асимптотического метода дифференциальных неравенств, развитого для указанных выше классов задач, доказаны теоремы существования, обоснованы асимптотические решения, доказана устойчивость этих решений и определены локальные области влияния устойчивых решений, имеющих пограничные и внутренние слои.

В заключение автор выражает глубокую признательность профессору Николаю Николаевичу Нефёдову за постоянное внимание к работе и полезные обсуждения.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Pao C.V. Nonlinear Parabolic and Elliptic Equations. New York: Plenum, 1992.
2. Васильева А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические методы в теории сингулярных возмущений. М.: Высшая школа, 1990.
3. Васильева А.Б. К вопросу о близких к разрывным решениях в системе с малым параметром при производных условно устойчивого типа // Дифференциальные уравнения. 1972. Т. 8. N 9. С. 1560–1568.
4. Бутузов В.Ф., Васильева А.Б. Об асимптотике решения типа контрастной структуры // Математические заметки. 1987. Т. 42. N 6. С. 831–841.
5. Васильева А.Б., Бутузов В.Ф. Асимптотические разложения решений сингулярно возмущенных уравнений. М.: Наука, 1973.
6. Файф П., Гринли В. Внутренние переходные слои для эллиптических краевых задач с малым параметром // Успехи мат. наук. 1974. Т. 29. N 4. С. 103–131.
7. Бутузов В.Ф., Васильева А.Б., Нефедов Н.Н. Контрастные структуры в сингулярно возмущенных задачах // Фундаментальная и прикладная математика. 1998. Т.4. N 3. С. 799–851.
8. Нефедов Н.Н. Метод дифференциальных неравенств для некоторых классов нелинейных сингулярно возмущенных задач с внутренними слоями // Дифференциальные уравнения. 1995. Т. 31. N 7. С. 1132–1139.
9. Нефедов Н.Н. Метод дифференциальных неравенств для некоторых сингулярно возмущенных задач в частных производных // Дифференциальные уравнения. 1995. Т. 31. N 4. С. 719–722.
10. Васильева А.Б. Об устойчивости контрастных структур // Математическое моделирование. 1991. Т. 3. N 4. С. 114–123.
11. Бутузов В.Ф. О неустойчивости контрастных структур типа всплеска // Математические модели и методы в социальных науках. (Труды вторых математических чтений МГСУ 26 января -- 2 февраля 1994). М.: МГСУ. 1994. С. 14–18.
12. Angenent S., Mallet-Paret J., Peletier L. Stable transition layers in a semilinear boundary value problems // J. Diff. Equations. 1987. V. 67. N 2. P. 212–242.

13. Hale J. K., Sakamoto K. Existence and stability of transition layers // *Japan J. of Appl. Math.* 1988. V. 5. N 3. P. 367–405.
14. Бутузов В.Ф., Неделько И.В. О глобальной области влияния устойчивых решений с внутренними слоями в двумерном случае // *Известия РАН (серия математическая)*. 2002. Т. 66. N 1. С. 3–42.
15. Бутузов В.Ф., Неделько И.В. О формировании контрастной структуры типа ступеньки в параболической системе с разными степенями малого параметра // *Доклады РАН*. 2003. Т. 390. N 1. С. 15–18.
16. Raquepas J., Dockery J. Dynamics of a reaction-diffusion equation with nonlocal inhibition // *Physica D*. 1999. V. 134. P. 94–110.
17. Novick-Cohen A. The Cahn-Hilliard equation: Mathematical and Modelling Perspectives // *Advances in Math. Sci. and Appl.* 1998. V. 8, 965–985.
18. Rubinstein J., Sternberg P. Nonlocal reaction-diffusion equations and nucleation // *IMA J. Appl. Math.* 1992. V. 48. P. 249–264.
19. Okada K. Intermediate dynamics of internal layers for a nonlocal reaction-diffusion equation // *Hiroshima Math. J.* 2005. V. 35. P. 263–308.
20. Bates, P., Zhao, G. Existence, uniqueness and stability of the stationary solution to a nonlocal evolution equation arising in population dispersal // *J. Math. Anal. Appl.* 2007. V. 332. N 1, P. 428–440.
21. Bates, P., Chen, F. Spectral analysis of traveling waves for nonlocal evolution equations // *SIAM J. Math. Anal.* 2006. V. 38. N. 1. P. 116–126.
22. Kot M., Lewis M., Driessche P. Dispersal data and the spread of invading organisms // *Ecology*. 1996. V. 77. N 7. P. 2027–2042.
23. Medlock J., Kot M. Spreading disease: Integro-differential equations old and new // *Mathematical Biosciences*. 2003. V. 184. N 2. P. 201–222.
24. Butuzov V.F., Nefedov N.N., Schneider K.R. Singularly perturbed boundary value problems in case of exchange of stabilities // *J. Math. Anal. and Appl.* 1999. V. 229. P. 543–562.
25. Забрейко П.П., Кошелев А.И., Красносельский М.А. и др. Интегральные уравнения. М.: Наука, 1968.
26. Fife P., Hsiao L. Generation and Propagation of Internal Layers // *Nonlinear Anal.* 1988. V. 12. N 1. P. 19–41.
27. Perko L. *Differential Equations and Dynamical Systems*. New York: Springer, 2001.
28. Amann H. Periodic Solutions of Semilinear Parabolic Equations, *Nonlinear Analysis: a Collection of Papers in Honor of Erich Rothe*. New York: Academic, 1978, pp. 1–29.
29. Sattinger D. Monotone Methods in Elliptic and Parabolic Boundary Value Problems // *Indiana Univ. Math. J.* 1972. V. 21. N 11. P. 979–1001.
30. Fife P., Tang M. Comparison Principles for Reaction-Diffusion systems: Irregular Comparison Functions and Applications to Question of Stability and Speed Propagation of Disturbances // *J. Diff. Equations*. 1981. V. 40, P. 168–185.

31. Михайлов А.П. Моделирование системы "власть-общество". М.: ФИЗМАТЛИТ, 2006.

#### СПИСОК ОСНОВНЫХ ПУБЛИКАЦИЙ АВТОРА ПО ТЕМЕ ДИССЕРТАЦИИ

32. Никитин А.Г. Неустойчивость контрастных пространственных структур типа "всплеска" в системе реакции-диффузии // Журнал вычислительной математики и математической физики. 1992. Т. 31, N 3. С. 443–452.
33. Васильева А.Б., Никитин А.Г., Петров А.П. Асимптотический метод исследования контрастных структур и его приложения к теории гидромагнитного динамо // Математическое моделирование, т. 7, 1995, № 2, с. 61 – 71.
34. Vasil'eva A., Nikitin A., Petrov A. Stability of contrasting solutions of nonlinear hydromagnetic dynamo equations and magnetic fields reversals in galaxies // Geophys. Astrophys. Fluid Dynamics, v. 78, 1995, pp. 261 – 279.
35. Васильева А.Б., Никитин А.Г. К вопросу об устойчивости периодических контрастных структур в пространственно двумерном случае // Дифференциальные уравнения, 1996. Т. 32. № 10. С. 1355-1361.
36. Никитин А.Г. О главной собственной функции одной сингулярно возмущенной задачи Штурма-Лиувилля // Журнал вычислительной математики и математической физики, 1999, т. 39, № 4, с. 558–591.
37. Никитин А.Г., Петров А.П. О предельном переходе по малому параметру для собственных значений сингулярно возмущенной задачи Штурма-Лиувилля // Дифференциальные уравнения, 1999, т. 35, №6, с. 843-845
38. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Асимптотический метод дифференциальных неравенств для сингулярно возмущенных интегро-дифференциальных уравнений // Дифференциальные уравнения, 2000, т.36, № 10, с. 1398-1404.
39. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Развитие асимптотического метода дифференциальных неравенств для решений типа ступеньки в сингулярно возмущенных интегро-дифференциальных уравнениях // Журнал вычислительной математики и математической физики, 2001, т. 41, № 7, с. 1057 –1066.
40. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Асимптотическая устойчивость контрастных структур типа ступеньки в сингулярно возмущенных интегро-дифференциальных уравнениях в двумерном случае // Математическое моделирование, 2001, т. 13, № 12, с. 65–74.
41. Nikitin A.G. Contrast structures in the integro-differential equations // Progress of nonlinear science. Proceeding of international conference dedicated to the 100th Anniversary of A.A Andronov Vol. I. Mathematical Problems of Nonlinear Dynamics, University of Nizhny Novgorod, 2002, 323-326
42. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Сингулярно возмущенные интегро-дифференциальные уравнения в случае сбалансированной нелинейности // Труды второй международной конференции "Нелинейные дифференциаль-

- ные уравнения в частных производных» (Алушта, 2005), В сб.: Нелинейные граничные задачи, Институт прикладной математики НАН Украины, 2006, с. 186-192.
43. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г., Уразгильдина Т.А. Задача Коши для интегро-дифференциального уравнения Вольтерра // Журнал вычислительной математики и математической физики, 2006, т. 46, №5, с. 805-812.
44. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Метод дифференциальных неравенств для контрастных структур типа ступеньки в сингулярно возмущенных интегро-дифференциальных уравнениях в пространственно двумерном случае // Дифференциальные уравнения, 2006, т. 42, №5, с. 690-700.
45. Нефедов Н.Н., Никитин А.Г. Задача Коши для интегро-дифференциального уравнения Фредгольма // Журнал вычислительной математики и математической физики, 2007, т. 47, №4, с. 655-664.
46. Nefedov N.N., Nikitin A.G., Recke L. Moving Internal Layers in the Singular Perturbed Integro-Parabolic Reaction-Diffusion-Advection Equations // Preprint Nr. 2007-22. Humboldt University of Berlin, Institute of Mathematic, pp. 1-17.